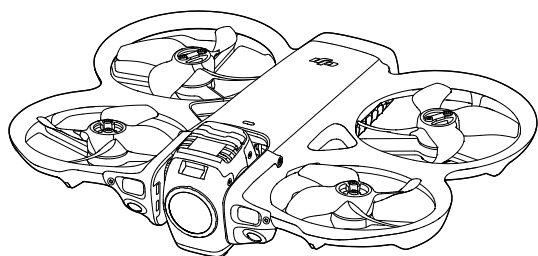


dji AVATA 360

Gebruiksaanwijzing

v1.0 2026.03





Dit document is auteursrechtelijk beschermd door DJI met alle rechten voorbehouden. Tenzij anderszins geautoriseerd door DJI, bent u niet gerechtigd om het document of een deel van het document gebruiken of anderen toe te staan het te gebruiken door het document te reproduceren, over te dragen of te verkopen. Raadpleeg dit document en de inhoud ervan alleen als gebruiksaanwijzing voor DJI-producten. Het document mag niet voor andere doeleinden worden gebruikt.

In geval van verschillen tussen verschillende versies, geldt de Engelse versie.

Zoeken naar trefwoorden

Zoek naar trefwoorden, zoals 'batterij' en 'installeren' om een onderwerp te vinden. Als u Adobe Acrobat Reader gebruikt om dit document te lezen, druk dan op Ctrl+F (Windows) of Command+F (Mac) om een zoekopdracht te starten.

Naar een onderwerp navigeren

Bekijk de volledige lijst met onderwerpen in de inhoudsopgave. Klik op een onderwerp om naar dat gedeelte te navigeren.

Dit document afdrukken

Dit document ondersteunt afdrukken met hoge resolutie.

Deze handleiding gebruiken

Legenda

⚠ Belangrijk

💡 Hints en tips

📖 Verwijzing

Voor gebruik doorlezen

DJI™ biedt u instructievideo's en de volgende documenten:

1. *Veiligheidsrichtlijnen*
2. *Snelstartgids*
3. *Gebruikershandleiding*

Het wordt aanbevolen om ook alle instructievideo's te bekijken en de *Veiligheidsrichtlijnen* te lezen voordat u voor het eerst aan de slag gaat. Lees de *Snelstartgids* door vóór het eerste gebruik en raadpleeg deze *Gebruikershandleiding* voor meer informatie.

Instructievideo's

Ga naar het onderstaande adres of scan de QR-code om de instructievideo te bekijken, waarin u kunt zien hoe u het product veilig kunt gebruiken:



<https://www.dji.com/avata-360/video>

De DJI Fly-app downloaden

Zorg ervoor dat u DJI Fly tijdens de vlucht gebruikt. Scan de QR-code om de nieuwste versie te downloaden.





- De DJI Fly-app is al op de afstandsbediening met scherm geïnstalleerd. U moet bij gebruik van de afstandsbediening zonder scherm DJI Fly op uw mobiele apparaat downloaden.
 - Ga naar <https://www.dji.com/downloads/djiapp/dji-fly> om de versies van het Android- en iOS-besturingssysteem te controleren die door DJI Fly worden ondersteund.
 - De interface en functies van DJI Fly kunnen variëren naarmate de softwareversie wordt bijgewerkt. De daadwerkelijke gebruikservaring is gebaseerd op de gebruikte softwareversie.
 - Voor extra veiligheid is het vliegen beperkt tot een hoogte van 30 m en een actieradius van 50 m wanneer de drone tijdens het vliegen niet is verbonden met of is aangemeld bij de app.
 - Aanmelding bij de app is 90 dagen geldig. Maak verbinding met internet en meld u opnieuw aan wanneer deze is verlopen.
-

Downloaden DJI Studio

Downloaden DJI Studio voor videobewerking op:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-studio>

DJI Assistant 2 downloaden

Download DJI ASSISTANT™ 2 (Consumer Drones Series) op:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-assistant-2-consumer-drones-series>



- De bedrijfstemperatuur van dit product is -10 °C tot 40 °C. Het voldoet niet aan de standaard bedrijfstemperatuur voor militaire toepassingen (-55 °C tot 125 °C), die vereist is om een grotere diversiteit aan omgevingsvariabelen te doorstaan. Gebruik het product op de juiste manier en alleen voor toepassingen waarbij wordt voldaan aan de vereisten voor het bedrijfstemperatuurbereik.
-

Inhoud

Deze handleiding gebruiken	3
Legenda	3
Voor gebruik doorlezen	3
Instructievideo's	3
De DJI Fly-app downloaden	3
Downloaden DJI Studio	4
DJI Assistant 2 downloaden	4
1 Kenmerken van het product	10
1.1 De eerste keer gebruiken	10
De drone voorbereiden	10
De afstandsbediening voorbereiden	11
DJI RC 2	11
De bril en de bewegingscontroller voorbereiden	12
De bril inschakelen	12
Hoe de bril te dragen	13
DJI RC Motion 3 voorbereiden	14
Activering	14
Firmware-update	15
1.2 Overzicht	15
Drone	15
DJI RC 2 Afstandsbediening	16
DJI Goggles N3	17
DJI RC Motion 3	18
2 Vliegveiligheid	20
2.1 Vluchtbeperkingen	20
GEO-systeem (Geospatial Environment Online)	20
Vlieglimieten	20
Limieten voor de vlieghoogte en afstand	20
GEO-zones	22
GEO-zones ontgrendelen	22
2.2 Vereisten ten aanzien van de vliegomgeving	22
2.3 De drone op verantwoorde wijze gebruiken	24
2.4 Checklist ter voorbereiding van de vlucht	25
3 Vluchtbediening	27
3.1 Besturing met afstandsbediening	27
Automatisch opstijgen	27
Automatisch landen	27

De motoren starten/stoppen	28
De motoren starten	28
De motoren stoppen	28
De motoren stoppen tijdens het vliegen	28
De drone besturen	29
Procedures voor opstijgen/landen	30
Foto's en video's	31
Intelligente vluchtmodi	31
FocusTrack	32
QuickShots	35
Weergave van panoramabeelden	36
3.2 Meeslepende bewegingsbediening	36
Basisvlucht	37
Opstijgen, remmen en landen	38
Vooruit en achteruit vliegen	39
De richting van de drone aanpassen	40
De drone onder een hoek laten stijgen of dalen	41
De gimbal en camera bedienen	42
Volgen van het hoofd	42
Easy ACRO	43
Glijden	45
180° afwijking	45
Kantelen	45
Juke-rol	46
Foto's en video's	46
FocusTrack	46
Mededeling	47
FocusTrack gebruiken	48
Weergave van panoramabeelden	48
3.3 Video met suggesties/tips	49
4 Drone	51
4.1 Vluchtmodus	51
4.2 Statuslampjes van de drone	52
4.3 Terug naar basis	53
Mededeling	54
Geavanceerde RTH	55
Activeringsmethode	56
RTH-procedure	57
RTH-instellingen	59
Dynamische thuisbasis	61
Landingsbescherming	62

4.4	Detectiesysteem	63
	Opmerking	64
4.5	Geavanceerde hulpsystemen voor piloten	65
	Opmerking	66
	Landingsbescherming	66
4.6	Zichtondersteuning	66
4.7	Propellers	68
	De propellers bevestigen en verwijderen	68
	Mededeling	69
4.8	Intelligent Flight-batterij	70
	Opmerking	70
	Installeren/verwijderen van de batterij	72
	De batterij gebruiken	72
	De batterij opladen	73
	Een lader gebruiken	74
	De oplaadhub gebruiken	74
	Mechanismen voor het beschermen van de batterij	77
4.9	Gimbal en camera	77
	Gimbal-mededeling	78
	Gimbal-hoek	79
	Gimbalmodi	79
	Camera-mededeling	80
4.10	Beeldmateriaal opslaan en exporteren	81
	Opbergen	81
	Exporteren	81
	Panoramavideo's bewerken	82
4.11	QuickTransfer	82
5	Afstandsbediening	85
5.1	De afstandsbediening gebruiken	85
	In- en uitschakelen	85
	De batterij opladen	85
	De gimbal en camera bedienen	85
	Vliegmodus-schakelaar	86
	Vliegpauze/RTH-knop	86
5.2	Ledlampjes van de afstandsbediening	87
	Statusled	87
	Ledlampjes voor batterijniveau	87
5.3	Waarschuwing afstandsbediening	88
5.4	Optimale transmissiezone	88
5.5	De afstandsbediening koppelen	89
5.6	Het aanraakscherm bedienen	89

6	Bril en bewegingscontroller	92
6.1	Bril bedienen	92
	Brilknoppen	92
	Het menu openen	92
	AR-cursor	95
	De cursor opnieuw centreren	95
	Het menu bedienen	96
	Beeldmateriaal van bril opslaan en exporteren	98
	Beeldmateriaal opslaan	98
	Beeldmateriaal exporteren	98
	Liveweergave delen	98
	Bekabelde verbinding met smartphone	99
	Uitzenden naar andere brillen	99
6.2	De bewegingscontroller gebruiken	100
	Knopfuncties	100
	Waarschuwing bewegingscontroller	101
	Optimaal zendgebied	101
6.3	Koppelen	102
	Koppelen via DJI Fly-app (aanbevolen)	102
	Koppelen via knop	102
6.4	Reiniging en onderhoud	104
7	Bijlage	106
7.1	Specificaties	106
7.2	Compatibiliteit	106
7.3	Firmware bijwerken	106
7.4	Vluchtrecorder	107
7.5	Checklist voor na de vlucht	107
7.6	Onderhoudsinstructies	107
7.7	Procedures voor probleemoplossing	108
7.8	Risico's en waarschuwingen	109
7.9	Weggoeien	109
7.10	C1-certificering	110
	Directe ID op afstand	111
	Waarschuwingen voor afstandsbediening en bril	111
	GEO-bewustzijn	111
	GEO-zones	113
	EASA-kennisgeving	115
	Originele instructies	115
7.11	Aftersalesinformatie	115

Kenmerken van het product

1 Kenmerken van het product

1.1 De eerste keer gebruiken

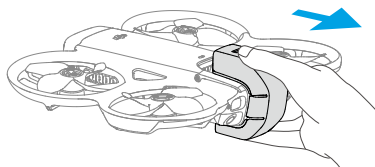
Klik op de link of scan de QR-code om de instructievideo's te bekijken.



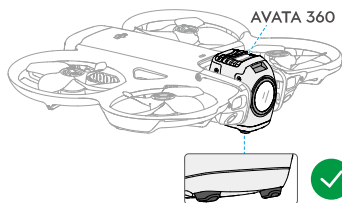
<https://www.dji.com/avata-360/video>

De drone voorbereiden

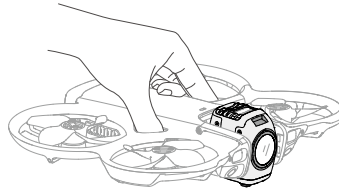
Verwijder de gimbalbescherming van de camera.



- We raden aan om de Intelligent Flight-batterij op te laden met de DJI-lader. Bezoek de officiële website van DJI voor informatie.
- We raden aan om de gimbalbescherming te bevestigen wanneer de drone niet in gebruik is.
- Zorg er bij het plaatsen van de drone voor dat de gimbal vergrendeld is en dat de voetsteunen naar beneden wijzen.



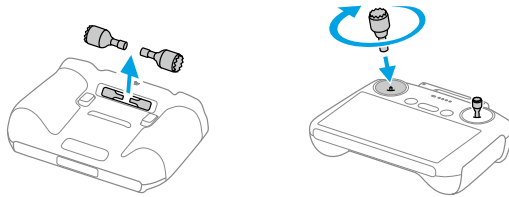
- Het wordt aanbevolen om de drone vast te houden zoals weergegeven in de afbeelding.



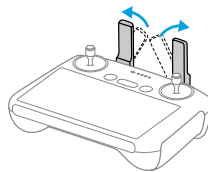
De afstandsbediening voorbereiden

DJI RC 2

1. Haal de joysticks uit de opberggleuven en monteer ze op de afstandsbediening.



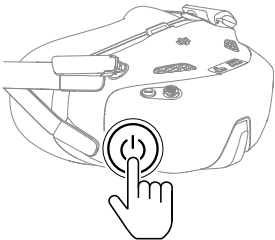
2. Vouw de antennes uit.



3. Activeer de afstandsbediening voor het eerste gebruik. U hebt ook een internetverbinding nodig voor activering. Druk op de aan-/uit en houd deze daarna ingedrukt om de afstandsbediening in te schakelen. Volg de aanwijzingen op het scherm om de afstandsbediening te activeren.

De bril en de bewegingscontroller voorbereiden

De bril inschakelen

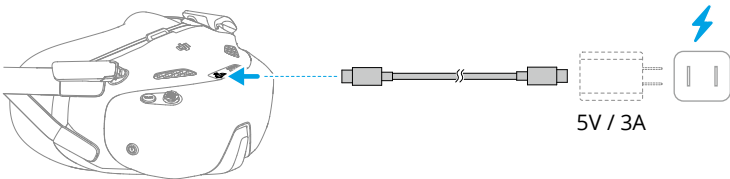


Druk één keer op de aan/uit-knop om het huidige batterijniveau te controleren.

Druk één keer en houd vervolgens twee seconden ingedrukt om de bril aan of uit te zetten.

Knipperpatroon	Batterijniveau
 — Continu groen	40-100%
 — Continu geel	11-39%
 — Continu rood	1-10%

Als het batterijniveau laag is, wordt het aanbevolen om een USB-lader te gebruiken om het apparaat op te laden.



De onderstaande tabel toont het batterijniveau tijdens het opladen:

Knipperpatroon	Batterijniveau
 — Knippert geel	1-39%
 — Knippert groen	40-99%
 — Continu groen	100%

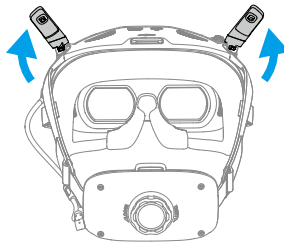
 • Het gebruik van brillen voldoet niet aan de vereiste voor de visuele zichtlijn (VLOS). In sommige landen of regio's is een visuele waarnemer vereist om

te assisteren tijdens het vliegen. Zorg ervoor dat u de plaatselijke wet- en regelgeving in acht neemt bij het gebruik van een bril.

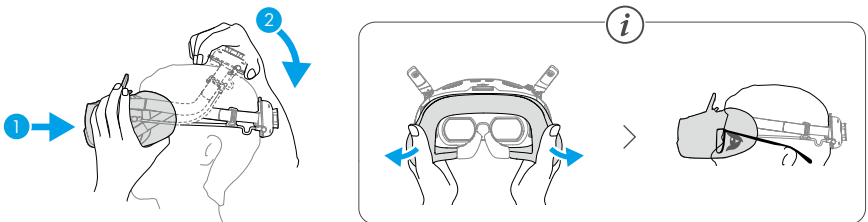
Hoe de bril te dragen

- ⚠ • Klap de antennes in om schade te voorkomen wanneer de bril niet in gebruik is.
- U mag de schuimvulling en de zachte zijde van het batterijvak of andere componenten NIET met scherpe voorwerpen krassen of scheuren.
- De voedingskabel is niet afneembaar. Trek NIET met kracht aan de voedingskabel om schade te voorkomen.

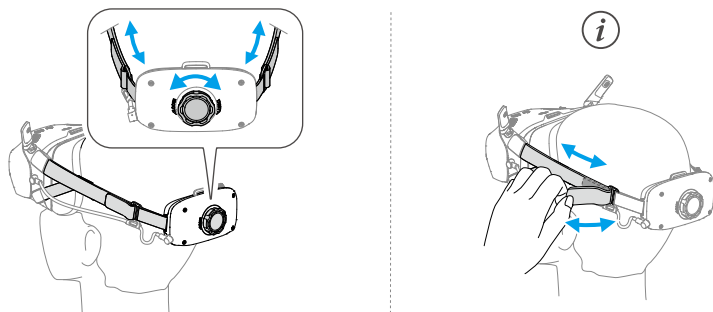
1. Klap de antennes uit.



2. Zet de bril op nadat de apparaten zijn ingeschakeld.

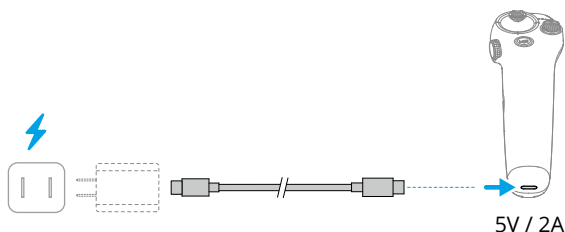


3. Draai aan de afstelknop voor de hoofdband op het batterijvak om de lengte van de hoofdband aan te passen.



DJI RC Motion 3 voorbereiden

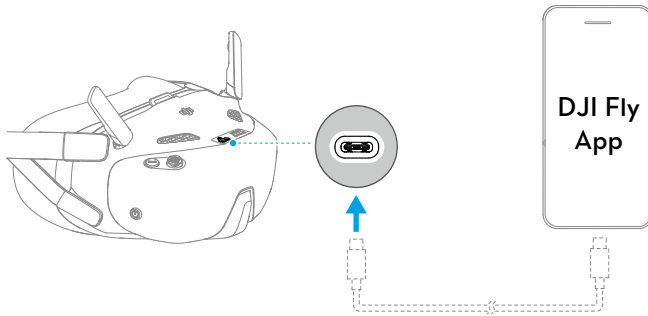
Druk één keer op de aan/uit-knop om het huidige batterijniveau te controleren. Laad de batterij voorafgaand aan het gebruik op als het batterijniveau te laag is.



Activering

Activeer de drone vóór het eerste gebruik. Er is een internetverbinding nodig om het product te activeren.

- Afstandsbediening: Druk op de aan/uit-knop en druk vervolgens nogmaals op de aan/uit-knop en houd deze ingedrukt om respectievelijk de drone en de afstandsbediening in te schakelen. Voer DJI Fly uit en volg de instructies op het scherm om de drone te activeren.
- Bril: Druk op de aan-uitknop en houd deze ingedrukt om de drone, de bril en de bewegingscontroller in te schakelen. Verbind de bril met het mobiele apparaat met behulp van een geschikte gegevenskabel. Start DJI Fly op het mobiele apparaat en volg de instructies om de DJI-apparaten te activeren. Volg de aanwijzingen in de bril als u geen verbinding kunt maken met het mobiele apparaat.

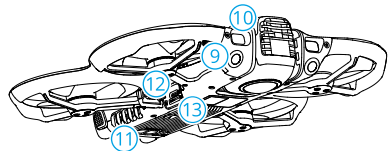
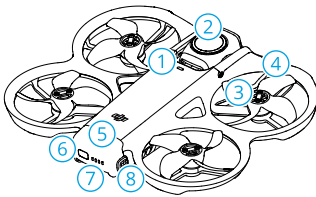


Firmware-update

Er verschijnt een bericht in DJI Fly wanneer er een firmware-update beschikbaar is. Update de firmware wanneer u hierom wordt gevraagd. Anders zijn sommige functies mogelijk niet beschikbaar.

1.2 Overzicht

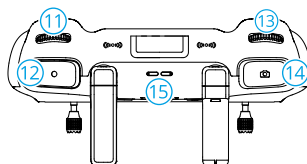
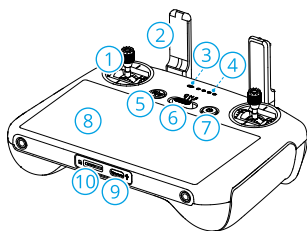
Drone



- | | |
|-----------------------------------|---|
| 1. Dronestatusindicator | 8. Batterijklemmen |
| 2. Gimbal en camera | 9. Voorwaarts/naar beneden gericht zichtsysteem |
| 3. Motoren | 10. Voorwaarts gerichte LiDAR ^[1] |
| 4. Propellers | 11. 3D-infrarooddetectiesysteem ^[1] |
| 5. Intelligent Flight-batterij | 12. USB-C-poort |
| 6. Aan-uitknop | 13. microSD-kaartsleuf |
| 7. Ledlampjes voor batterijniveau | |

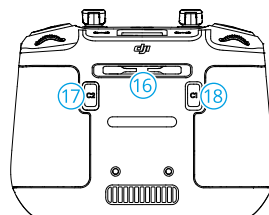
[1] Het 3D-infrarooddetectiesysteem en de voorwaarts gerichte LiDAR voldoen aan de veiligheidseisen voor het menselijk oog voor laserproducten van Klasse 1.

DJI RC 2 Afstandsbediening



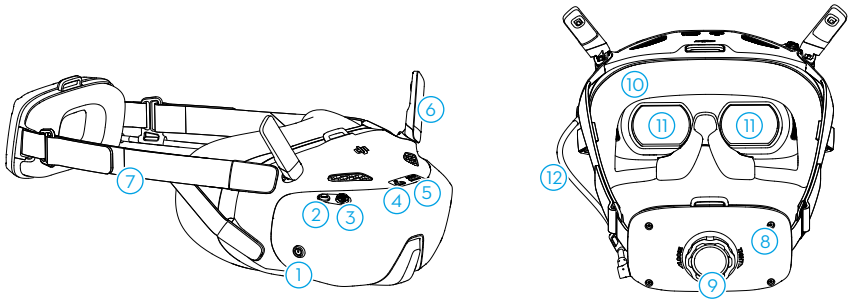
1. Joysticks
2. Antennes
3. Statusled
4. Ledlampjes voor batterijniveau
5. Knop voor vliegpauze/Terug naar thuisbasis (RTH)
6. Vliegmodusschakelaar
7. Aan-/uitknop
8. Aanraakscherm
9. USB-C-poort
10. microSD-kaartsleuf
11. Gimbalwiel
12. Opnameknop

13. Keuzeknop voor camerabediening ^[1]
14. Sluiterknop
15. Luidspreker
16. Opbergsleuven voor joysticks
17. Aanpasbare C2-knop ^[1]
18. Aanpasbare C1-knop ^[1]



[1] Als u de knopfunctie wilt bekijken en instellen, ga dan naar de cameraweergave in DJI Fly en tik op **••• > Bediening > Knoppen aanpassen**.

DJI Goggles N3

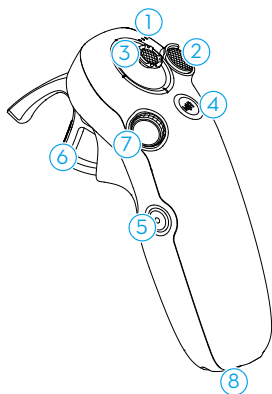


- | | |
|-----------------------|---------------------------------|
| 1. Aan/uit-knop | 7. Hoofdband |
| 2. Terugknop | 8. Batterijcompartiment |
| 3. 5D-knop | 9. Afstelknop voor de hoofdband |
| 4. USB-C-poort | 10. Schuimvulling |
| 5. microSD-kaartsleuf | 11. Lens |
| 6. Antennes | 12. Voedingskabel |

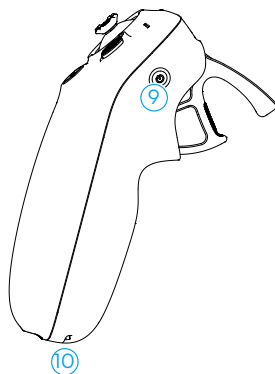


- Wanneer de bril is verbonden met een smartphone of een pc en de apparaten reageren niet na het verbinden, ga dan naar het brilmenu, selecteer **Instellingen** > **Info** en open de OTG-bekabelde verbindingsmodus. Als de apparaten na het aansluiten nog steeds niet reageren, gebruik dan een andere datakabel en probeer het opnieuw.

DJI RC Motion 3



1. Batterijniveau-LED's
2. Vergrendelknop
3. Joystick
4. Modus-knop
5. Sluiter-/opnameknop



6. Versneller
7. Draaischijf
8. USB-C-poort
9. Aan/uit-knop
10. Koordbevestigingsopening

Vluchtveiligheid

2 Vliegveiligheid

Na het voltooien van de voorbereidingen vóór de vlucht, wordt het aanbevolen om uw vliegvaardigheden te trainen en veilig te oefenen met vliegen. Kies een geschikt gebied om in te vliegen volgens de volgende vliegvereisten en -beperkingen. Houd u bij het vliegen strikt aan de lokale wet- en regelgeving. Lees de *Veiligheidsrichtlijnen* vóór de vlucht om veilig gebruik van het product te garanderen.

2.1 Vluchtbeperkingen

GEO-systeem (Geospatial Environment Online)

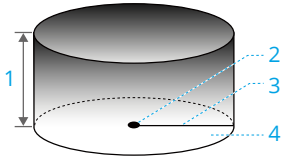
Het GEO-systeem (Geospatial Environment Online) van DJI is een wereldwijd informatiesysteem dat realtime informatie biedt over de vliegveiligheid en updates van beperkingen en voorkomt dat UAV's in verboden luchtruim vliegen. Onder uitzonderlijke omstandigheden kunnen gebieden waarvoor beperkingen gelden worden ontgrendeld om vluchten toe te staan. Daarvoor moet u een ontgrendelingsverzoek indienen op basis van het huidige beperkingsniveau in het beoogde vlieggebied. Het GEO-systeem voldoet mogelijk niet volledig aan de lokale wet- en regelgeving. U bent verantwoordelijk voor uw eigen vliegveiligheid en moeten de lokale autoriteiten raadplegen over de relevante wettelijke en reglementaire vereisten voordat u verzoekt om een verboden gebied te ontgrendelen. Ga voor meer informatie over het GEO-systeem naar <https://fly-safe.dji.com>.

Vlieglimieten

Om veiligheidsredenen zijn vlieglimieten standaard ingeschakeld om u te helpen de drone veilig te gebruiken. U kunt vlieglimieten instellen voor hoogte en afstand. Hoogtelimieten, afstandslimieten en GEO-zones functioneren gelijktijdig om de vliegveiligheid te waarborgen wanneer Global Navigation Satellite System (GNSS) beschikbaar is. Wanneer GNSS niet beschikbaar is, kan alleen de hoogte worden beperkt.

Limieten voor de vlieghoogte en afstand

De maximale hoogte beperkt de vlieghoogte van de drone, terwijl de maximale afstand de vliegradius rond de thuisbasis van de drone beperkt. Deze limieten kunnen worden gewijzigd in de DJI Fly-app voor verbeterde vliegveiligheid.



1. Max. hoogte
2. Thuispunt (horizontale positie)
3. Max. afstand
4. Hoogte van de drone bij het opstijgen

Sterk GNSS-sigitaal

	Vliegbepalingen	Melding in de DJI Fly-app
Max. hoogte	De hoogte van de drone mag de in DJI Fly ingestelde waarde niet overschrijden.	Max. vlieghoogte bereikt.
Max. afstand	De afstand in rechte lijn van de drone tot het thuispunt mag de in DJI Fly ingestelde max. vliegafstand niet overschrijden.	Max. vliegafstand bereikt.

Zwak GNSS-sigitaal

	Vliegbepalingen	Melding in de DJI Fly-app
Max. hoogte	- De hoogte is beperkt tot 30 m vanaf het opstijgpunt indien er voldoende verlichting is. - De hoogte is beperkt tot 3 m boven de grond als er onvoldoende verlichting is en het 3D-infrarooddetectiesysteem in werking is. - De hoogte is beperkt tot 30 m vanaf het opstijgpunt als er onvoldoende verlichting is en het 3D-infrarooddetectiesysteem niet in werking is.	Max. vlieghoogte bereikt.
Max. afstand	Geen limiet	

- ⚠ • Telkens wanneer de drone wordt ingeschakeld, wordt de hoogtelimiet automatisch verwijderd zodra het GNSS-sigitaal sterk wordt (GNSS-sigitaalsterkte ≥ 2) en de limiet wordt niet meer van kracht, zelfs als het GNSS-sigitaal daarna zwak wordt.

- Als de drone door traagheid buiten het ingestelde vliegbereik vliegt, kunt u de drone nog wel besturen, maar deze niet verder weg laten vliegen.
-

GEO-zones

Het GEO-systeem van DJI geeft veilige vluchtlocaties aan, biedt risiconiveaus en veiligheidsmededelingen voor individuele vluchten en biedt informatie over luchtruim waarvoor beperkingen gelden. Alle vlieggebieden waarvoor beperkingen gelden worden ook wel GEO-zones genoemd en deze zijn verder onderverdeeld in verboden zones, autorisatiezones, waarschuwingszones, verbeterde waarschuwingszones en hoogtezones. U kunt dergelijke informatie in realtime bekijken in DJI Fly. GEO-zones zijn specifieke vlieggebieden, waaronder maar niet beperkt tot luchthavens, grote evenementenlocaties, locaties waar openbare noodsituaties hebben plaatsgevonden (zoals bosbranden), kerncentrales, gevangenissen, overheidsgebouwen en militaire faciliteiten. Standaard beperkt het GEO-systeem opstijgen en vluchten binnen zones die veiligheids- of beveiligingsproblemen kunnen veroorzaken. Een GEO-zonekaart met uitgebreide informatie over GEO-zones over de hele wereld is beschikbaar op de officiële DJI-website: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>.

GEO-zones ontgrendelen

Zelfontgrendeling is bedoeld voor het ontgrendelen van autorisatiezones. Om zelfontgrendeling te voltooien, moet u een ontgrendelingsverzoek indienen via de DJI FlySafe-website op <https://fly-safe.dji.com>. Zodra het ontgrendelingsverzoek is goedgekeurd, kunt u de ontgrendelingslicentie synchroniseren via de DJI Fly-app. Om de zone te ontgrendelen, kunt u de drone ook rechtstreeks in de goedgekeurde autorisatiezone laten opstijgen of de goedgekeurde autorisatiezone binnenvliegen en de meldingen in DJI Fly volgen om de zone te ontgrendelen.

Aangepaste ontgrendeling is afgestemd op gebruikers met speciale vereisten. Het wijst door de gebruiker gedefinieerde aangepaste vlieggebieden aan en biedt vluchttoestemmingsdocumenten die specifiek zijn voor de behoeften van verschillende gebruikers. Deze ontgrendelingsoptie is beschikbaar in alle landen en regio's en kan worden aangevraagd via de DJI FlySafe-website op <https://fly-safe.dji.com>.

2.2 Vereisten ten aanzien van de vliegomgeving

1. Vlieg NIET bij extreme weersomstandigheden zoals sterke wind, sneeuw, regen en mist.

2. Gebruik de drone alleen in open terrein. Hoge gebouwen en grote metalen constructies kunnen een nadelige invloed uitoefenen op de nauwkeurigheid van het kompas en het GNSS-systeem aan boord van de drone. Zorg ervoor dat u na het opstijgen op de hoogte wordt gebracht met de gesproken melding dat de thuisbasis is bijgewerkt voordat u verder vliegt. Als de drone is opgestegen in de buurt van gebouwen, kan de nauwkeurigheid van de thuisbasis niet gegarandeerd worden. In dit geval let u nauwkeurig op de huidige positie van de drone tijdens automatische RTH. Wanneer de drone zich dicht bij de thuisbasis bevindt, wordt geadviseerd om automatische RTH uit te zetten en de drone handmatig te bedienen om op een passende locatie te landen.
3. Houd de drone binnen de visuele zichtlijn (VLOS). Vermijd bergen en bomen die GNSS-signalen blokkeren. Vluchten buiten de visuele gezichtslijn (BVLOS) kunnen alleen worden uitgevoerd wanneer de werking van de drone, de kennis en vaardigheden van de piloot, en het operationele veiligheidsbeheer overeenkomen met de plaatselijke voorschriften voor BVLOS. Vermijd obstakels, menigtes, bomen en waterpartijen. Laat de drone om veiligheidsredenen NIET dicht in de buurt van vliegvelden, snelwegen, spoorwegstations, spoorlijnen, stadscentra of andere gevoelige gebieden vliegen, tenzij er een vergunning of goedkeuring wordt verkregen volgens plaatselijke voorschriften. Zorg ervoor dat er geen obstakels zijn tussen de afstandsbediening en de drone om interferentie met de communicatie te voorkomen.
4. Vlieg bij zwak GNSS-signaal met de drone in omgevingen met goede verlichting en zichtbaarheid. Het zichtsysteem werkt mogelijk niet goed bij slechte lichtomstandigheden. Vlieg alleen overdag met de drone.
5. Minimaliseer interferentie door gebieden met een hoog elektromagnetisch niveau te vermijden, zoals locaties in de buurt van elektriciteitsleidingen, basisstations, elektrische onderstations en uitzendtorens.
6. De prestaties van de drone en de batterij zijn beperkt bij het vliegen op grote hoogten. Vlieg voorzichtig. Vlieg NIET hoger dan de opgegeven hoogte.
7. De remafstand van de drone wordt beïnvloed door de vlieghoogte. Hoe groter de hoogte, hoe groter de remafstand. Wanneer u op grote hoogte vliegt, moet u voldoende remafstand aanhouden om de vliegveiligheid te waarborgen.
8. GNSS kan niet worden gebruikt in de drone in poolgebieden. Gebruik in plaats daarvan het zichtsysteem.
9. Stijg NIET op vanaf bewegende objecten zoals auto's, schepen en vliegtuigen.
10. Stijg NIET op van eenkleurige oppervlakken of sterk reflecterende oppervlakken zoals het dak van een auto.
11. Wees voorzichtig bij het opstijgen in de woestijn of vanaf een strand, om te voorkomen dat zand de drone binnendringt.
12. Gebruik de drone NIET in een omgeving met risico op brand of explosie.

13. Gebruik de drone en de bijbehorende apparaten in droge omgevingen.
14. Gebruik de drone en gerelateerde apparaten NIET in de volgende omgevingen: ongevalsplaatsen, branden, explosies, overstromingen, tsunami's, lawines, aardverschuivingen, aardbevingen, gebieden met stof of zandstormen. Zorg ervoor dat u tijdens het gebruik blootstelling aan zout en schimmel vermijdt.
15. Gebruik de drone NIET in de buurt van zwermen vogels.

2.3 De drone op verantwoorde wijze gebruiken

Neem de volgende regels in acht om ernstig letsel en materiële schade te voorkomen:

1. Zorg ervoor dat u NIET onder invloed van verdovingsmiddelen, alcohol of drugs bent, of lijdt aan duizeligheid, vermoeidheid, misselijkheid of andere aandoeningen die nadelige gevolgen kunnen hebben voor uw geschiktheid om de drone veilig te besturen.
2. Schakel de drone nadat deze geland is eerst zelf uit en schakel vervolgens de afstandsbediening uit.
3. U mag GEEN gevaarlijke ladingen op of bij gebouwen, personen of dieren lanceren, afvuren, laten vallen of anderszins projecteren. Dit kan persoonlijk letsel of materiële schade veroorzaken.
4. Gebruik GEEN drone die betrokken is geweest bij een ongeluk en is neergestort of beschadigd, of die niet in goede staat verkeert.
5. Zorg ervoor dat u voldoende traint en noodplannen hebt voor noodsituaties of wanneer zich een incident voordoet.
6. Zorg ervoor dat u een vluchtplan hebt. Vlieg NIET roekeloos met de drone.
7. Respecteer de privacy van anderen wanneer u de camera gebruikt. Zorg ervoor dat u zich aan de lokale privacywet- en regelgeving en morele normen houdt.
8. Gebruik dit product NIET om andere redenen dan voor algemeen persoonlijk gebruik.
9. Gebruik het NIET voor illegale of ongepaste doeleinden (zoals spionage, militaire operaties of ongeoorloofd onderzoek).
10. Gebruik dit product NIET om anderen te belasteren, te misbruiken, lastig te vallen, te belagen (stalken), te bedreigen of om op enigerlei andere wijze de rechten van anderen te schenden (zoals het recht op privacy en publiciteit).
11. Gebruik dit product NIET om u op het privéterrein van anderen te begeven.

2.4 Checklist ter voorbereiding van de vlucht

1. Verwijder alle beschermende onderdelen van de drone.
2. Zorg dat de Intelligent Flight-batterij en de propellers veilig zijn gemonteerd.
3. Zorg dat de afstandsbediening, het mobiele apparaat en de Intelligent Flight-batterij volledig zijn opgeladen.
4. Zorg ervoor dat het deksel van de microSD-kaartsleuf goed gesloten is om te voorkomen dat het in beeld komt.
5. Controleer of de gimbal en de camera normaal functioneren.
6. Zorg dat niets de motoren blokkeert en dat de motoren normaal functioneren.
7. Controleer of alle cameralenzen en sensoren schoon zijn. Indien er vlekken, stof of waterdruppels aanwezig zijn, reinig deze dan met een lensdoekje.
8. **INSTALLEER GEEN** ongecertificeerde accessoires of externe apparaten, aangezien dit kan leiden tot productschade of veiligheidsrisico's.
9. Zorg ervoor dat de Obstakelvermijdingsactie is ingesteld in DJI Fly of de bril (indien gebruikt), en dat de **Max. hoogte**, **Max. afstand** en **Automatische RTH-hoogte** allemaal correct zijn ingesteld volgens de lokale wet- en regelgeving.

Vluchtbediening

3 Vluchtbediening

De drone ondersteunt meerdere besturingsmethoden voor verschillende scenario's om aan uw behoeften te voldoen. Zorg er voordat u gaat vliegen voor dat u bekend bent met de mededeling en het gebruik van elke besturingsmethode.



- RAAK de drone NIET aan tijdens de vlucht. Anders kan de drone afdrijven en kan er een botsing plaatsvinden.
- Vlieg NIET met de drone direct nadat hij betrokken is geweest bij een botsing of een harde klap of stoot heeft gehad. De drone kan mogelijk geen stabiele vlucht uitvoeren.
- De gimbal zal automatisch een rotatie ondergaan tijdens het opstijgen en landen, en de cameraweergave zal dienovereenkomstig veranderen. Korte haperingen tijdens dit proces zijn normaal.

3.1 Besturing met afstandsbediening

Automatisch opstijgen

1. Start DJI Fly en open de cameraweergave.
2. Voer alle stappen uit die op de checklist ter voorbereiding van de vlucht staan.
3. Tik op . Als de omstandigheden veilig zijn om op te stijgen, houd de knop dan ingedrukt om te bevestigen.
4. De drone stijgt op en blijft boven de grond zweven.

Automatisch landen

1. Als de omstandigheden veilig zijn om te landen, tik dan op  en tik vervolgens op  en houd het pictogram aangetikt om te bevestigen.
2. Automatisch landen kan worden geannuleerd door op  te tikken.
3. Als het neerwaartse zichtsysteem normaal werkt, wordt de landingsbescherming ingeschakeld.
4. De motoren stoppen automatisch na de landing.



- Kies een geschikte plaats om te landen.

De motoren starten/stoppen

De motoren starten

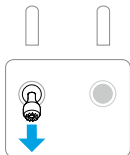
Voer een van de gecombineerde joystickopdrachten (Combination Stick Commands, CSC) uit zoals hieronder weergegeven om de motoren te starten. Zodra beide motoren zijn gaan draaien, laat u beide joysticks tegelijk los.



De motoren stoppen

De motoren kunnen op twee manieren worden gestopt:

Methode 1: Nadat de drone is geland, drukt u de gasstick omlaag en houdt u deze omlaag totdat de motoren stoppen.



Methode 2: Nadat de drone is geland, voert u een van de CSC uit, zoals hieronder weergegeven, totdat de motoren stoppen.



De motoren stoppen tijdens het vliegen

⚠ • Als u de motoren tijdens het vliegen uitschakelt, zal de drone neerstorten.

De standaardinstelling voor **Emergency Propeller Stop (noodstop propellers)** in de DJI Fly-app is **Emergency Only (alleen in noodgevallen)**. Dit betekent dat de motoren alleen

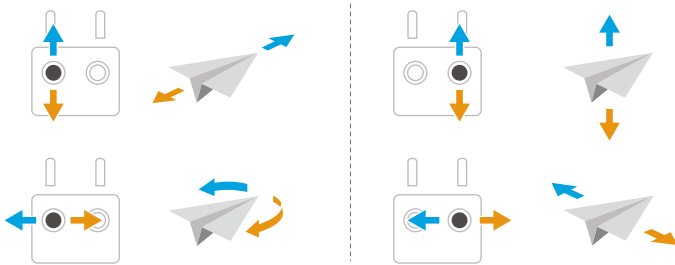
tijdens de vlucht kunnen worden gestopt wanneer de drone detecteert dat het zich in een noodsituatie bevindt, zoals wanneer de drone betrokken is bij een botsing, een motor is afgeslagen, de drone in de lucht rolt of de drone niet meer onder controle is en zeer snel stijgt of daalt. Voer voor het stoppen van de motoren tijdens het vliegen dezelfde CSC uit als de opdracht die werd gebruikt voor het starten van de motoren. Houd er rekening mee dat u de joysticks twee seconden moet vasthouden tijdens het uitvoeren van de CSC om de motoren te stoppen. **Emergency Propeller Stop (noodstop propellers)** kan worden gewijzigd naar **Anytime (op elk gewenst moment)** in de app. Wees voorzichtig bij het gebruik van deze optie.

De drone besturen

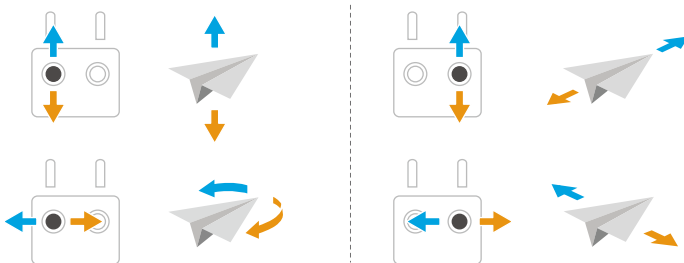
De joysticks van de afstandsbediening kunnen worden gebruikt om de beweging van de drone te besturen. De joysticks kunnen worden bediend in Modus 1, Modus 2 of Modus 3, zoals hieronder weergegeven.

De standaard besturingsmodus van de afstandsbediening is Modus 2. In deze handleiding wordt Modus 2 als een voorbeeld gebruikt om te illustreren hoe de joysticks moeten worden gebruikt. Hoe verder de joystick van het midden wordt weggedrukt, hoe sneller de drone beweegt.

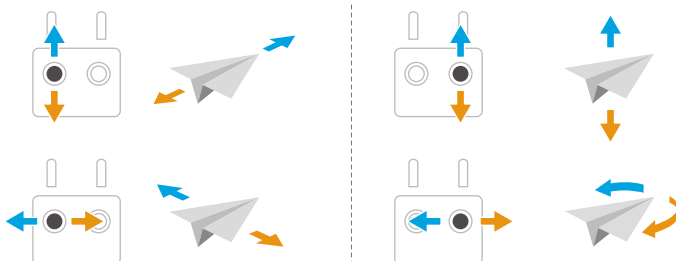
Modus 1



Modus 2



Modus 3



Procedures voor opstijgen/landen



- Start de drone **NIET** vanuit uw handpalm of terwijl u het met uw hand vasthoudt.
- Gebruik de drone **NIET** als de lichtomstandigheden te licht of te donker zijn om de afstandsbediening te gebruiken om de vlucht te controleren. U bent verantwoordelijk voor het juist instellen van de helderheid van het scherm en de hoeveelheid direct zonlicht op het scherm, zodat u alle informatie op het scherm duidelijk kunt zien.

1. De checklist ter voorbereiding van de vlucht is opgesteld om u te helpen veilig te vliegen. Doorloop voor elke vlucht de volledige checklist voorafgaand aan de vlucht.
2. Zorg ervoor dat de gimbal vergrendeld is en dat de voetsteunen naar beneden zijn gericht. Plaats de drone op een open, vlakke ondergrond met de achterkant van de drone naar de gebruiker toe gericht. We raden aan om het product te gebruiken in combinatie met het meegeleverde opvouwbare landingsplatform.
3. Schakel de afstandsbediening en de drone in.
4. Start DJI Fly en open de cameraweergave.
5. Wacht tot de zelfdiagnose van de drone is voltooid. Als DJI Fly geen ongebruikelijke waarschuwing krijgt, kunt u de motoren starten.
6. Duw de gasjoystick langzaam omhoog om op te stijgen.
7. Laat om de drone te landen de drone boven een vlakke ondergrond zweven en duw de gasjoystick omlaag.
8. Druk de gasstick na het landen omlaag en houd deze omlaag tot de motoren stoppen.
9. Schakel eerst de drone uit en vervolgens de afstandsbediening.

Foto's en video's

Tik op het pictogram voor de opnamemodus aan de rechterkant van de DJI Fly-app om de lensmodus te wisselen. De gimbal zal automatisch roteren tijdens het wisselen.



- De Enkele lensmodus ondersteunt uitsluitend video-opnames.
- Fotograferen wordt niet ondersteund vóór het opstijgen.

Druk op de knop Shutter/Record op de afstandsbediening of DJI Fly om een foto te maken of om de opname te starten of te stoppen.

In 360°-modus:

- Draai aan de linkerdraaiknop op de afstandsbediening om het beeld omhoog of omlaag te verplaatsen.
- Voer een rotatie uit aan de rechterdraaiknop om continu in te zoomen en het gezichtsveld aan te passen. U kunt ook op het pictogram aan de rechterkant van de app tikken om het zoomniveau te wisselen, of op het pictogram tikken en vasthouden en slepen om in te zoomen. Wanneer het beeld naar beneden is gericht en de zoom is ingesteld op het maximale gezichtsveld, wordt op het scherm een asteroïdeweergave getoond.
- Voer een rotatie uit aan de rechterdraaiknop terwijl u de C1-knop ingedrukt houdt om de rol van het beeld te regelen.



Om deze functie aan een andere knop toe te wijzen, gaat u naar de pagina **Bediening** in de instellingen van DJI Fly en tikt u op **Knoppen aanpassen** om de instellingen te configureren.

Intelligente vluchtmodi



We raden aan om op de onderstaande link te klikken of de QR-code te scannen om de instructievideo te bekijken.



<https://www.dji.com/avata-360/video>



Intelligente vluchtmodi kunnen uitsluitend worden gebruikt in de 360°-modus.

FocusTrack

 Wanneer FocusTrack is ingeschakeld, wordt het gezichtsveld vastgezet op 104°.

Spotlight (Spotlicht)

Spotlight ondersteunt twee modi: Standaard en Vrij.

- Standaard: De neus van de drone wijst altijd naar het onderwerp.
- Vrij: Het camerabeeld blijft op het onderwerp gericht zonder dat de neus van de drone naar het onderwerp wijst.

In de vrije modus worden de daadwerkelijk opgenomen beelden weergegeven in de linkerbenedenhoek van het scherm. Het hoofdscherm toont het uitzicht voor de neus van de drone en geeft de richting en afstand van het object aan. We raden aan om een redelijke afstand tot het onderwerp te bewaren.

Wanneer het zichtsysteem normaal functioneert, zal de drone een obstakel omzeilen of remmen indien een obstakel wordt gedetecteerd, afhankelijk van de instelling voor het omzeilen van obstakels in **Omzeilen** of **Remmen** in DJI Fly.

 Obstakelvermijding is uitgeschakeld in de sportmodus.

Ondersteunde onderwerpen:

- Stilstaande onderwerpen
- Bewegende onderwerpen (alleen voertuigen, boten en mensen)

Point of Interest (POI)

Hiermee kan de drone om het onderwerp heen vliegen.

De drone zal obstakels omzeilen, ongeacht de vluchtmodi of instellingen voor obstakelvermijding in DJI Fly, wanneer de zichtsysteem normaal functioneren.

Ondersteunde onderwerpen:

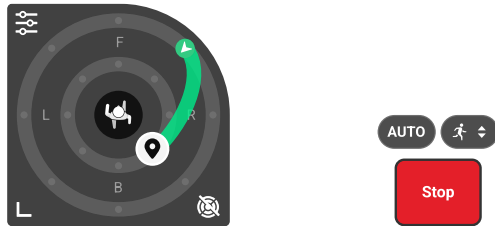
- Stilstaande onderwerpen
- Bewegende onderwerpen (alleen voertuigen, boten en mensen)

ActiveTrack

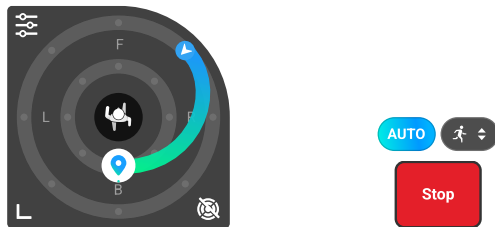
De drone volgt het onderwerp in de modi Handmatig en Automatische beweging.

- Handleiding: Tik of schuif het volgwieltje om de volgrichting te wijzigen. De drone zal automatisch vanaf de huidige positie  langs het gegenereerde traject naar de geselecteerde volgrichting  vliegen en blijven volgen. Gebruikers kunnen ook handmatig de volgrichting, hoogte en afstand aanpassen met behulp van de joysticks.

Tik op het pictogram FocusTrack-instellingen  om de parameters voor het volgen in de app in te stellen.



- Automatische beweging: Tik op het pictogram AUTO  om automatische beweging in te schakelen of uit te schakelen. De drone past continu zijn vliegroete aan om het onderwerp te volgen op basis van de vluchtomgeving.



-
- ⚠ • In de modus Automatische beweging volgt de drone het onderwerp met behulp van de standaard volgparameters van de app. Aangepaste FocusTrack-instellingen worden niet toegepast. Let op de vluchtomgeving en zorg voor vliegveiligheid.
 - Door een controlestick te bewegen of aan het traceerwiel te bedienen, verlaat de drone de modus Automatische beweging.
-

De drone zal obstakels omzeilen, ongeacht de vluchtmodi of instellingen voor obstakelvermijding in DJI Fly, wanneer de zichtsystemen normaal functioneren.

Ondersteunde onderwerpen:

Bewegende onderwerpen (alleen voertuigen, boten en mensen). De automatische modus ondersteunt uitsluitend voertuigen en personen.

Wanneer het onderwerp een persoon is, kan de drone automatisch verschillende opnamescènes detecteren. Gebruikers kunnen ook op het pictogram voor de opnamescène  tikken om handmatig van opnamescène te wisselen. Op basis van de geselecteerde scène past de drone overeenkomstige trackingparameters toe.

In ActiveTrack worden de ondersteunde afstands- en hoogtebereiken tussen de drone en het onderwerp hieronder gespecificeerd.

Onderwerp	Mensen	Voertuigen/boten
Horizontale afstand	3-20 m	4-50 m
Hoogte	0,5-20 m	0,5-50 m

- ⚠ De drone vliegt naar het ondersteunde afstands- en hoogtebereik als de afstand en hoogte buiten het bereik vallen wanneer ActiveTrack begint.
- We raden aan dat de snelheid van het dynamische object niet hoger is dan 16 m/s; anders kan de drone het object niet goed volgen.

Opmerking

- ⚠ De drone kan geen bewegende onderwerpen zoals mensen, dieren of voertuigen vermijden. Let bij gebruik van FocusTrack op de omgeving om de vliegveiligheid te garanderen.
- Gebruik FocusTrack NIET in gebieden met kleine of fijne objecten (bijv. takken van bomen of hoogspanningslijnen), transparante objecten (bijv. water of glas) of monochrome oppervlakken (bijv. witte muren).
- Wees altijd voorbereid om op de vliegpauzeknop op de afstandsbediening te drukken of op  in DJI Fly te tikken om de drone handmatig te besturen in geval van een noodsituatie.
- Wees extra waakzaam wanneer u in een van de volgende situaties FocusTrack gebruikt:
 - ♦ Het gevolgde onderwerp beweegt niet in een horizontaal vlak.
 - ♦ Het gevolgde object verandert tijdens het bewegen drastisch van vorm.
 - ♦ Het gevolgde onderwerp is voor langere tijd uit het zicht.
 - ♦ Het gevolgde onderwerp bevindt zich in grote monochrome gebieden zoals met sneeuw bedekte gebieden of woestijnen.
 - ♦ De kleur of patroon van het gevolgde object is vergelijkbaar met die van de omgeving.
 - ♦ De verlichting is extreem donker (< 5 lux) of helder (> 100.000 lux).
- Zorg ervoor dat u zich aan de lokale privacywet- en regelgeving houdt tijdens het gebruik van FocusTrack.
- We raden aan om alleen voertuigen, boten en mensen te volgen (maar geen kinderen). Vlieg voorzichtig wanneer u andere onderwerpen volgt.

- Voor de ondersteunde bewegende onderwerpen verwijzen voertuigen naar auto's en kleine tot middelgrote boten. Volg GEEN op afstand bediende auto of boot.
 - Het gevolgde onderwerp kan onbedoeld worden verwisseld met een ander onderwerp als ze op korte afstand van elkaar passeren.
-

FocusTrack gebruiken

Zorg ervoor dat de vliegomgeving open en vrij is met voldoende licht voordat u FocusTrack inschakelt.

Tik op het FocusTrack-pictogram  aan de linkerkant van de cameraweergave of selecteer het onderwerp op het scherm om FocusTrack in te schakelen. Nadat u FocusTrack hebt ingeschakeld, tikt u nogmaals op het FocusTrack-pictogram  om af te sluiten.



Druk tijdens het gebruik op de Vluchtpauzeknop op de afstandsbediening om de onderwerpselectie te annuleren.

QuickShots

QuickShots bevatten meerdere opnamemodi. De drone neemt automatisch op volgens de geselecteerde opnamemodus en maakt een korte video.

Opmerking



- Zorg ervoor dat er voldoende ruimte is bij gebruik van Boomerang. Zorg voor een straal van minimaal 30 m rond de drone en minimaal 10 m ruimte boven de drone.
- Gebruik QuickShots op locaties waar geen gebouwen of andere obstakels aanwezig zijn. Zorg ervoor dat zich geen personen, dieren of andere obstakels in de vliegroute bevinden.
- Let altijd op objecten rondom de drone en gebruik de afstandsbediening om botsingen of belemmering van de drone te voorkomen.
- Gebruik QuickShots NIET in een van de volgende situaties:
 - Wanneer het onderwerp langere tijd geblokkeerd wordt of zich buiten de visuele zichtlijn bevindt.
 - Wanneer het onderwerp zich in grote monochrome gebieden bevindt, zoals met sneeuw bedekte gebieden of woestijnen.
 - Wanneer het onderwerp dezelfde kleur of structuur heeft als de omgeving.

- Wanneer het onderwerp zich in de lucht bevindt.
 - Wanneer het onderwerp snel beweegt.
 - De verlichting is extreem donker (< 5 lux) of helder (> 100.000 lux).
 - Gebruik QuickShots NIET op locaties in de buurt van gebouwen of waar het GNSS-signaal zwak is. Anders wordt de vliegroute instabiel.
 - Houd u aan de lokale privacywetgeving en regelgeving tijdens het gebruik van QuickShots.
-

QuickShots gebruiken

1. Tik op het pictogram van de opnamemodus aan de rechterkant van de cameraweergave en selecteer QuickShots .
2. Tik na het selecteren van één submodus op het plus-pictogram of selecteer het onderwerp op het scherm door te slepen. Tik vervolgens op  om de opname te starten. De drone neemt beelden op terwijl deze een vooraf ingestelde vliegbeweging uitvoert op basis van de geselecteerde optie en genereert daarna een video. De drone vliegt terug naar zijn oorspronkelijke positie zodra de opname is voltooid.
3. Tik op  of druk één keer op de vliegpauszeknop op de afstandsbediening. De drone sluit QuickShots onmiddellijk af en blijft stil in de lucht hangen.

Weergave van panoramabeelden

Ga naar het album DJI Fly. Bestanden die met  zijn gemarkeerd, zijn panoramische beelden.

Bij het afspelen van de beelden wordt standaard het oorspronkelijke vluchtbeeld weergegeven. Tijdens het afspelen kunt u het beeld vrijelijk aanpassen door over het scherm te vegen.

3.2 Meeslepende bewegingsbediening

Met de onderstaande stappen kunnen gebruikers de drone op de juiste manier bedienen.

1. Doorloop voor elke vlucht de volledige checklist voorafgaand aan de vlucht.
2. Zorg ervoor dat de gimbal vergrendeld is en dat de voetsteunen naar beneden zijn gericht. Plaats de drone op een open, vlakke ondergrond met de achterkant van de drone naar de gebruiker toe gericht. We raden aan om het product te gebruiken in combinatie met het meegeleverde opvouwbare landingsplatform.

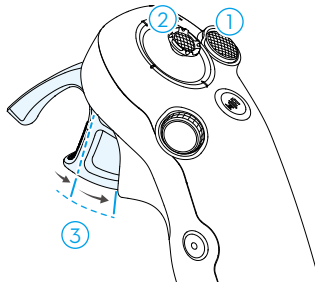
3. Schakel de bril, het afstandsbedieningsapparaat en de drone in.
4. Wacht tot de statusindicator van de drone langzaam groen knippert en zet de bril op.
5. Start de motoren.
6. Controleer de vluchtleveweergerave in de bril om er zeker van te zijn dat er geen waarschuwingsberichten zijn en dat het GNSS-sigitaal sterk is.
7. Druk twee keer op de vergrendelknop om de dronemotoren te starten en houd deze vervolgens ingedrukt om de drone te laten opstijgen. De drone zal stijgen tot ongeveer 1,2 m en blijven zweven.
8. Druk en houd de vergrendelknop ingedrukt terwijl de drone zweeft om automatisch te landen en de motoren te laten stoppen.
9. Schakel de drone, bril en het afstandsbedieningsapparaat uit.

Basisvlucht



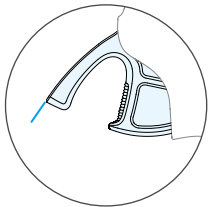
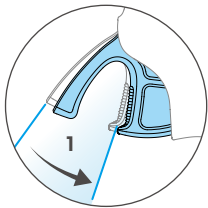
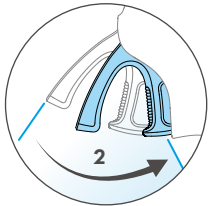
- Het wordt aanbevolen om vóór de eerste vlucht de handleiding van de bril te bekijken. Ga naar **Settings (Instellingen) > Control (Bediening) > Motion Controller Flight Tutorial (Vlieghandleiding bewegingscontroller)**.

Bedien de drone met behulp van de vergrendelknop, joystick, en de accelerator van de DJI RC Motion 3.



1. Gebruik de vergrendelknop om het opstijgen, landen en remmen van de drone te regelen.
2. Beweeg de joystick om de drone horizontaal te laten stijgen, dalen of horizontaal naar links of rechts te laten bewegen*.
3. Er zijn twee drukniveaus wanneer u de accelerator indrukt. Wanneer u zachtjes naar de positie in het midden van de eerste en tweede stop drukt, voelt u een merkbare pauze. Druk de accelerator tot verschillende stops in om verschillende acties van de drone te besturen.

* Als Easy ACRO niet is ingeschakeld of de Easy ACRO-actie is geselecteerd als Glijden.

	Als de accelerator niet wordt ingedrukt, blijft de drone op zijn plaats.
	Wanneer u de accelerator zachtjes tot de eerste stop indrukt, kunt u de oriëntatie van de drone aanpassen door de bewegingscontroller verticaal naar links of rechts te kantelen. Houd er rekening mee dat de drone op dit moment niet vooruit vliegt.
	Druk de accelerator in tot de tweede stop om de drone in de richting van de cirkel in de bril te laten vliegen.

Opstijgen, remmen en landen

Opstijgen: Druk tweemaal op de vergrendelknop om de dronemotoren te starten en houd vervolgens de knop nogmaals ingedrukt om de drone te laten opstijgen. De drone zal stijgen tot ongeveer 1,2 m en blijven zweven.

Remmen: Druk tijdens de vlucht op de vergrendelknop om de drone te laten remmen en op zijn plaats te laten zweven. Druk nogmaals om de vluchtbesturing te hervatten.

Landen: Druk en houd de vergrendelknop ingedrukt terwijl de drone zweeft om het automatisch te landen en de motoren te laten stoppen.



- Nadat de dronemotoren zijn gestart door tweemaal op de vergrendelknop te drukken, duwt u de joystick langzaam omhoog om de drone te laten opstijgen.
- Wanneer Easy ACRO is uitgeschakeld, drukt u, zodra de drone naar de landingspositie vliegt, de joystick voorzichtig naar beneden om de drone te

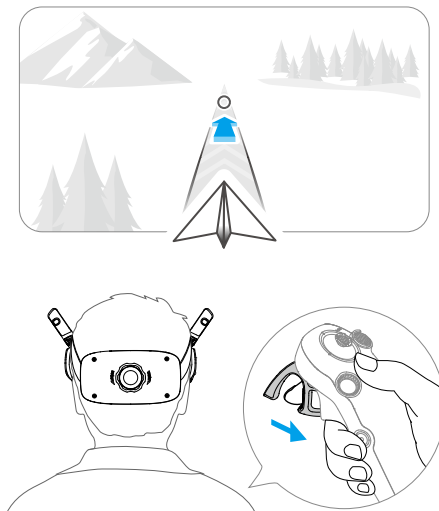
landen. Na de landing drukt u de joystick naar beneden en houdt u deze in positie totdat de motoren stoppen.

- ⚠ • Als zich tijdens de vlucht een noodsituatie voordoet (zoals een botsing of als de drone de controle kwijtraakt), kunt u door viermaal op de vergrendelknop te drukken Stop Motors Mid-flight activeren, waardoor de dronemotoren onmiddellijk worden stopgezet. **De functie Stop Motors Mid-flight zorgt ervoor dat de drone crasht. Bedien voorzichtig.**
- Om de vliegveiligheid te garanderen bij gebruik van de bewegingscontroller, drukt u eenmaal op de vergrendelknop om te remmen en te bewegen voordat u de bril bedient. Als u dit niet doet, vormt dit een veiligheidsrisico en kan de drone de controle verliezen of letsel veroorzaken.

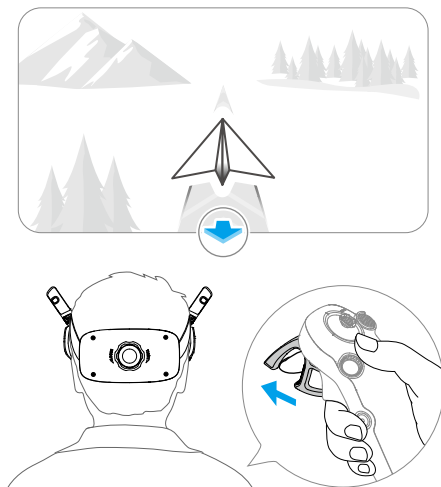
Vooruit en achteruit vliegen

Druk of duw op de accelerator van de bewegingscontroller om vooruit of achteruit te vliegen. Oefen meer druk uit wanneer u drukt of duwt om te versnellen. Laat los om te stoppen en te zweven.

Druk de accelerator in tot de tweede stop om de drone in de richting van de cirkel in de bril te laten vliegen.



Duw de accelerator naar voren om de drone achteruit te laten vliegen.



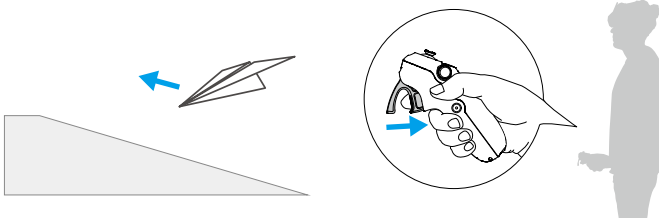
De richting van de drone aanpassen

Druk de accelerator voorzichtig in tot de eerste stop en kantel tegelijkertijd de bovenkant van de bewegingscontroller in een van beide richtingen om de drone te laten draaien. Hoe groter de kantelhoek van de bewegingscontroller, hoe sneller de drone zal draaien. De cirkel in de bril beweegt naar links en rechts en de vluchtliveweedgave verandert overeenkomstig.

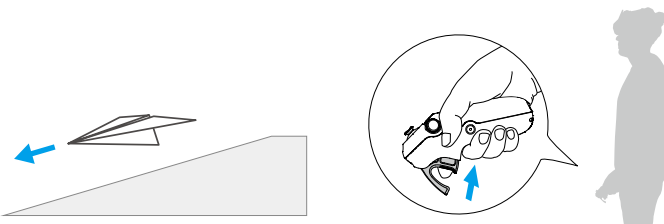


De drone onder een hoek laten stijgen of dalen

Wanneer de drone in een opwaartse hoek moet vliegen, drukt u de accelerator in tot de tweede stop, terwijl u tegelijkertijd de bewegingscontroller omhoog kantelt.



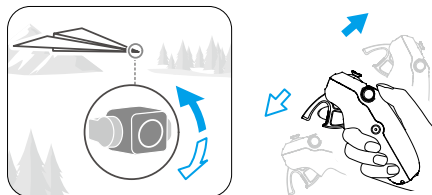
Wanneer de drone in een neerwaartse hoek moet vliegen, drukt u de accelerator in tot de tweede stop, terwijl u tegelijkertijd de bewegingscontroller omlaag kantelt.



De gimbal en camera bedienen

Tijdens de vlucht, of wanneer de gashendel wordt losgelaten en de drone zweeft:

- Enkele lensmodus: Kantel de bewegingscontroller omhoog en omlaag om de kanteling van de gimbal te regelen.



- 360°-modus: Beweeg de bewegingscontroller omhoog en omlaag om de cameraweergave dienovereenkomstig te verplaatsen.

De cirkel in de bril beweegt op en neer en de vluchtliveweergave verandert overeenkomstig.

-
- ⚠ • Vóór het opstijgen of wanneer de vergrendelknop wordt gebruikt om de drone te laten zweven, kan de kanteling van de gimbal/het beeld niet worden geregeld.
- Draai aan de knop op de bewegingscontroller om het beeld te kantelen tijdens RTH en landing (boven 2 m).
-

Volgen van het hoofd

Open het snelmenu vanuit de liveweergave van de vlucht en klik op  om het volgen van het hoofd in te schakelen.

360°-modus

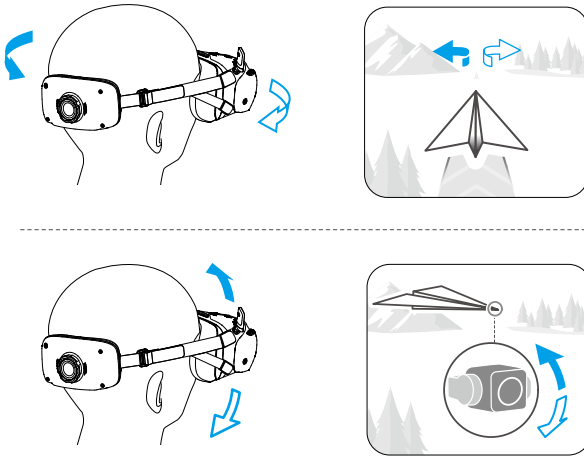
Nadat u het volgen van het hoofd hebt ingeschakeld, zal de cameraweergave met uw hoofd meebewegen, zonder dat dit invloed heeft op de vliegrichting. Op dit moment kunt u de vliegrichting nog steeds bedienen met behulp van de bewegingscontroller

Als de vliegrichting niet overeenkomt met de richting waarin u kijkt, verschijnt zichtondersteuning automatisch in de linkerbovenhoek van het scherm en toont het beeld in de vliegrichting. U kunt dit aanpassen in de weergave-instellingen van de bril.

Enkele lensmodus

Nadat Volgen van het hoofd is ingeschakeld, kunnen de horizontale oriëntatie van de drone en de gimbalkanteling worden geregeld met behulp van hoofdbewegingen tijdens de vlucht.

In de modus volgen van het hoofd kan de bewegingscontroller de kanteling van de gimbal niet regelen, maar alleen de drone. Gebruikers kunnen nog steeds de koers van de drone bepalen door de bewegingscontroller te kantelen zonder de gashendel in te drukken.



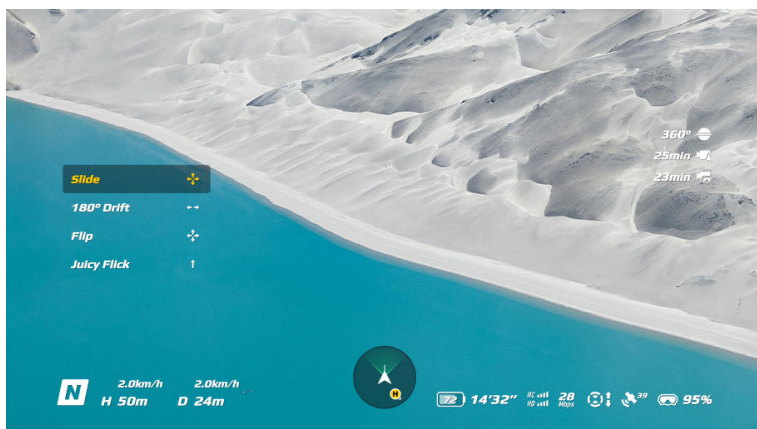
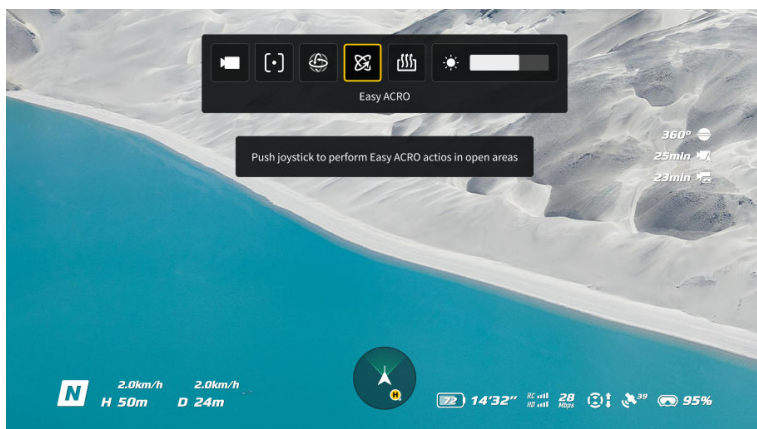
Easy ACRO

Gebruik de bewegingscontroller om de drone of de cameraweergave te besturen en Easy ACRO-acties uit te voeren, zoals kantelen en een 180°-drift.

- ⚠ • Let op de omgeving en zorg ervoor dat er geen obstakels in de buurt zijn voordat u Easy ACRO-acties uitvoert.
- Easy ACRO is niet beschikbaar in de volgende situaties:
 - De drone stijgt op, zweeft, landt of keert terug naar huis;
 - De positioneringsprestaties zijn slecht (GNSS en zichtsysteem zijn niet beschikbaar);
 - De drone bevindt zich in een bufferzone van een beperkte zone of een hoogtezone, of nadert de maximale vliegafstand.
- ☀ • De zoom kan niet worden aangepast tijdens Easy ACRO en het gezichtsveld blijft zoals het was toen Easy ACRO werd ingeschakeld.
- Easy ACRO kan in de volgende situaties niet worden ingeschakeld:
 - Bij het opnemen van video.
 - Wanneer Volgen van het hoofd is ingeschakeld.
 - Wanneer FocusTrack is ingeschakeld.

- Bij gebruik met DJI FPV Afstandsbediening 3.

1. Open het snelmenu en selecteer . De drone bevindt zich in de Easy ACRO-modus. Bekijk de geselecteerde actie aan de linkerkant van liveweergave in de bril.

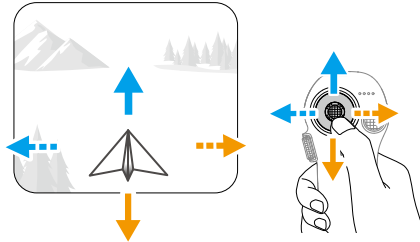


2. Gebruik de draaiknop op de bewegingscontroller om tussen Easy ACRO-acties te schakelen.
3. Wanneer Easy ACRO is ingeschakeld, beweegt u de joystick om verschillende Easy ACRO-acties uit te voeren, zoals hieronder weergegeven.

Glijden

Duw de joystick omhoog of omlaag om de drone te laten stijgen of dalen.

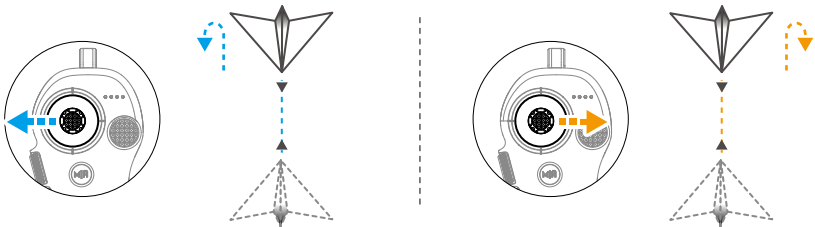
Duw de joystick naar links of rechts om de drone horizontaal naar links of rechts te laten bewegen.



180° afwijking

Duw de joystick naar links of rechts om het de drone 180° naar links of rechts te laten afwijken.

De drone reageert niet als de joystick in deze actiemodus omhoog of omlaag wordt geduwd.



Kantelen

Beweeg de joystick één keer omhoog of omlaag, de cameraweergave toont een voorwaarts of achterwaarts draai-effect, maar de drone kantelt niet.

Beweeg de joystick één keer naar links of rechts, de cameraweergave toont een effect alsof de drone naar links of rechts draait, maar de drone kantelt niet.

Juke-rol

Duw de joystick eenmaal omhoog, de drone zal een rotatie uitvoeren en een Juke-rol-effect in de cameraweergave vertonen.

Foto's en video's

Open het instellingenpaneel van de camera op de bril om de lensmodus te wisselen. De gimbal zal automatisch roteren tijdens het wisselen.



- De Enkele lensmodus ondersteunt uitsluitend video-opnames.
 - Fotograferen wordt niet ondersteund vóór het opstijgen.
-

Druk op de sluit-/opnameknop om een foto te maken of om de opname te starten of te stoppen.

In 360°-modus:

- Kantel de bewegingscontroller omhoog of omlaag om de cameraweergave dienovereenkomstig te verplaatsen.
- Draai aan de knop om in of uit te zoomen. Wanneer het beeld naar beneden is gericht en de zoom is ingesteld op het maximale gezichtsveld, wordt op het scherm een asteroïdeweergave getoond.

FocusTrack



Klik op de link of scan de QR-code om de instructievideo's te bekijken.



<https://www.dji.com/avata-360/video>



FocusTrack wordt alleen ondersteund in de 360°-modus.



Wanneer FocusTrack is ingeschakeld, wordt het gezichtsveld vastgezet op 104°.

U kunt de drone vrij besturen zonder de neus van de drone op het onderwerp te richten. De camerabeelden blijven gefocust op het onderwerp.

Wanneer het zichtsysteem normaal functioneert, zal de drone een obstakel omzeilen of remmen indien een obstakel wordt gedetecteerd, afhankelijk van de instelling voor het omzeilen van obstakels in **Omzeilen** of **Remmen** in DJI Fly.

 Obstakelvermijding is uitgeschakeld in de sportmodus.

Ondersteunde onderwerpen:

- Stilstaande onderwerpen
- Bewegende onderwerpen (alleen voertuigen, boten en mensen)

Mededeling

-  • De drone kan geen bewegende onderwerpen zoals mensen, dieren of voertuigen vermijden. Let bij gebruik van FocusTrack op de omgeving om de vliegveiligheid te garanderen.
- Gebruik FocusTrack NIET in gebieden met kleine of fijne objecten (bijv. takken van bomen of hoogspanningslijnen), transparante objecten (bijv. water of glas) of monochrome oppervlakken (bijv. witte muren).
 - Wees altijd voorbereid om in geval van nood op de vergrendelknop te drukken om de drone handmatig te besturen.
 - Wees extra waakzaam wanneer u in een van de volgende situaties FocusTrack gebruikt:
 - Het gevolgde object beweegt niet in een horizontaal vlak.
 - Het gevolgde object verandert tijdens het bewegen drastisch van vorm.
 - Het gevolgde onderwerp is voor langere tijd uit het zicht.
 - Het gevolgde onderwerp bevindt zich in grote monochrome gebieden zoals met sneeuw bedekte gebieden of woestijnen.
 - De kleur of het patroon van het gevolgde object is vergelijkbaar met die van de omgeving.
 - De verlichting is extreem donker (<5 lux) of helder (>100.000 lux).
 - Houd u tijdens het gebruik van FocusTrack aan de lokale privacywetgeving en regelgeving.
 - Het wordt aanbevolen om alleen voertuigen, boten en mensen te volgen (maar geen kinderen). Vlieg voorzichtig wanneer u andere objecten volgt.
 - Voor de ondersteunde bewegende onderwerpen verwijzen voertuigen naar auto's en kleine tot middelgrote boten. Volg GEEN op afstand bediende auto of boot.

- Het gevolgde onderwerp kan onbedoeld worden verwisseld met een ander onderwerp als ze op korte afstand van elkaar passeren.
-

FocusTrack gebruiken

Zorg ervoor dat de vliegomgeving open en vrij is met voldoende licht voordat u FocusTrack inschakelt.

- **Wanneer de drone zweeft na het indrukken van de vergrendelknop op de bewegingscontroller:**
 1. Open het snelmenu vanuit de liveweergave van de vlucht en selecteer  om FocusTrack in te schakelen.
 2. Tik op + of sleep om het onderwerp op het scherm te selecteren.
 3. Druk nogmaals op de vergrendelknop om de drone te ontgrendelen en verder te vliegen.
- **Wanneer de drone niet vergrendeld is tijdens de vlucht:**
 1. Houd de draaiknop aan de zijkant van de bewegingscontroller ingedrukt om FocusTrack in te schakelen.
 2. Druk op de draaiknop om het onderwerp te selecteren.

Druk tijdens het volgen op de sluit-/opnameknop om te beginnen met fotograferen. De daadwerkelijk opgenomen beelden worden weergegeven in de linkerbovenhoek van het scherm. Het hoofdscherm toont het uitzicht voor de neus van de drone en geeft de richting en afstand van het object aan. We raden aan om een redelijke afstand tot het onderwerp te bewaren.

Om FocusTrack te verlaten, drukt u nogmaals op  of houdt u de draaiknop ingedrukt.



- Druk tijdens FocusTrack op de draaiknop aan de zijkant van de bewegingscontroller om het geselecteerde onderwerp te annuleren.
 - Open het menu van de bril, ga naar **Instellingen > Bediening**, en u kunt de functie 'ingedrukt houden' van de draaiknop toewijzen aan andere functies.
 - Voor stabielere beelden opent u het menu van de bril, gaat u naar **Instellingen > Bediening** en wisselt u de gimbalmodus uit voor Volgen.
-

Weergave van panoramabeelden

Ga naar het album in de bril. Bestanden gemarkeerd met  zijn panoramische beelden. Bij het afspelen van beelden op de bril is Vrij uitzicht standaard ingeschakeld. Draai uw hoofd om de scène vanuit verschillende perspectieven te bekijken.

Open het afspeelmenu en wissel over naar Gezichtsveld camera. Hierdoor wordt het kader vergrendeld op het oorspronkelijke vluchtbeeld.

Videoweergave regelen

Gebruik van de 5D-knop:

- Druk op de knop om het afspelen te pauzeren of te hervatten.
- Duw de knop naar links of rechts om de voortgangsbalk aan te passen.
- Druk de knop achteruit om de afspeelinstellingen te openen en de helderheid van het scherm of het volume aan te passen.

Gebruik van AR-cursor:

- Druk op de versneller om het afspelen te pauzeren of te hervatten, duw de gashendel naar voren om af te sluiten.
- Beweeg de cursor naar links of rechts terwijl u de gashendel ingedrukt houdt om de voortgangsbalk aan te passen.
- Plaats de cursor op de pijl bovenaan het scherm en druk vervolgens op de gashendel om de afspeelinstellingen te openen en de helderheid van het scherm of het volume aan te passen.

3.3 Video met suggesties/tips

1. Selecteer de gewenste besturingsmodus voor de gimbal in DJI Fly.
2. We raden aan om foto's te maken of video's op te nemen wanneer u in de normale of in de cinemodus vliegt.
3. Vlieg NIET bij slecht weer, zoals op regenachtige of winderige dagen.
4. Kies camera-instellingen die het beste bij uw behoeften passen.
5. Voer proefvluchten uit om vliegroutes vast te stellen en vooraf scènes te bekijken.
6. Druk zachtjes tegen de joysticks om een soepele en stabiele beweging van de drone te garanderen.

Drone

4 Drone

4.1 Vluchtmodus

Bij gebruik van de DJI RC 2 afstandsbediening kunnen de vluchtmodi worden gewisseld tussen Normaal, Sport en Cine met behulp van de vluchtmodusschakelaar op de afstandsbediening.

Bij gebruik van de bewegingscontroller kan er tussen de vliegmodi Normaal en Sport worden geschakeld met behulp van de modusknop op de bewegingscontroller.

Normale modus: Normale modus is geschikt voor de meeste vliegscenario's. De drone kan nauwkeurig zweven, stabiel vliegen en maakt gebruik van Intelligente vliegmodi.

Sportmodus: De maximale horizontale vliegsnelheid van de drone zal hoger zijn in vergelijking met de normale modus. Let op: vermijden van obstakels is uitgeschakeld in de sportmodus.

Cinmodus: De cinemodus is gebaseerd op de normale modus met een beperkte vliegsnelheid, waardoor de drone stabiel is tijdens het maken van opnamen.

De drone schakelt automatisch naar de Attitude-stand (ATTI) wanneer het zichtsysteem niet beschikbaar of uitgeschakeld is en het GNSS-sigitaal zwak is of het kompas storing ondervindt. In de hoogtemodus (ATTI) wordt de drone mogelijk gemakkelijker beïnvloed door zijn omgeving. Omgevingsfactoren, zoals wind, kunnen leiden tot horizontale drift van de drone, waardoor gevaarlijke situaties kunnen ontstaan, vooral wanneer in krappe ruimtes wordt gevlogen. De drone zal niet automatisch kunnen zweven of remmen, daarom moet de piloot de drone zo snel mogelijk landen om ongevallen te voorkomen.



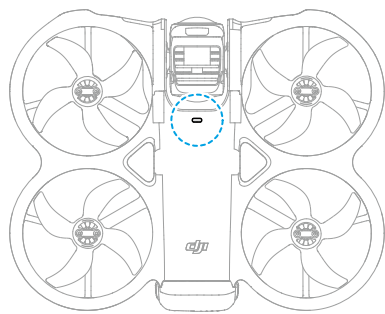
- De vluchtmodi zijn uitsluitend van toepassing op handmatig vliegen.



- Het zichtsysteem is in de sportmodus uitgeschakeld, wat betekent dat de drone obstakels op zijn route niet automatisch kan detecteren. U moet alert blijven op de omgeving en de drone besturen om obstakels te vermijden.
- De maximale snelheid en de remafstand van de drone zijn aanzienlijk hoger en groter in de Sportmodus. Onder windstille omstandigheden is een minimale remafstand van 30 meter vereist.
- Er is een minimale remafstand van 10 m vereist in windstille omstandigheden tijdens het opstijgen en dalen van de drone in de Sportmodus of normale modus.
- De respons van de drone neemt in de sportmodus aanzienlijk toe, wat betekent dat een kleine beweging van de joystick op de afstandsbediening zich vertaalt in een grote reisafstand van de drone. Zorg ervoor dat u een toereikende manoeuvreerruimte aanhoudt tijdens de vlucht.

- U kunt trillingen ervaren in video's die worden opgenomen in de sportmodus.

4.2 Statuslampjes van de drone



Wanneer de drone is ingeschakeld, maar de motoren niet draaien, geeft de indicator van de drone de huidige status van de drone weer.

Beschrijving van statuslampjes van de drone

Normale statussen		
	Knippert afwisselend rood, geel en groen	Inschakelen en zelfdiagnosetests uitvoeren
 × 4	Knippert vier keer geel	Opwarmen
	Knippert langzaam groen	GNSS ingeschakeld
 × 2	Knippert twee keer herhaaldelijk groen	Zichtsysteem ingeschakeld
	Knippert langzaam geel	GNSS en zichtsysteem uitgeschakeld (ATTI-modus ingeschakeld)
Waarschuwingstatussen		
	Knippert snel geel	Signaal afstandsbediening verloren
	Knippert langzaam rood	Opstijgen is uitgeschakeld (bijv. laag batterijniveau) ^[1]
	Knippert snel rood	Kritiek laag batterijniveau
 —	Continu rood	Kritieke fout
	Knippert afwisselend rood en geel	Kalibratie kompas vereist

- [1] Indien de drone niet kan opstijgen terwijl de statusindicator langzaam rood knippert, raadpleeg dan de waarschuwing in DJI Fly of de bril.

4.3 Terug naar basis

Lees de inhoud van dit gedeelte zorgvuldig door, zodat u bekend bent met het gedrag van de drone in Terug naar thuisbasis (RTH).

De functie Return to Home (RTH, Terug naar thuisbasis) vliegt de drone automatisch terug naar de laatst geregistreerde thuisbasis. RTH kan op drie manieren worden geactiveerd: de gebruiker activeert RTH actief, de batterij van de drone is bijna leeg of het signaal van de afstandsbediening is verloren gegaan (Uitvalbeveiligde RTH wordt geactiveerd). Als de drone de thuisbasis met succes heeft geregistreerd en het positioneringssysteem normaal functioneert, zal de drone, wanneer de RTH-functie wordt geactiveerd, automatisch terugvliegen en landen op de Thuisbasis.



- Thuisbasis: De thuisbasis wordt bij het opstijgen geregistreerd zolang de drone een sterk GNSS-sigitaal heeft  26 of de verlichting voldoende is. Nadat de thuisbasis is geregistreerd, geeft DJI Fly een gesproken melding. Als het nodig is om de thuisbasis tijdens een vlucht bij te werken (bijvoorbeeld als u van positie bent veranderd), kunt u de thuisbasis handmatig updaten op de ***** > pagina veiligheid in DJI Fly**.

Wanneer de drone wordt gebruikt met de DJI RC 2 afstandsbediening, is **Dynamische thuisbasis** beschikbaar.



- Om de veiligheid te waarborgen, zal de gimbal tijdens RTH automatisch naar de 360°-modus gaan door rotatie. Het wisselen naar de Enkele lensmodus wordt niet ondersteund tijdens RTH.

Tijdens RTH wordt de AR RTH-route weergegeven op de cameraweergave, zodat u de terugreis kunt bekijken en de vluchtveiligheid kunt garanderen. De cameraweergave toont ook de AR-thuisbasis. Wanneer de drone het gebied boven de thuisbasis bereikt, zal de cameraweergave automatisch naar beneden kantelen. De AR-schaduw van de drone verschijnt in de cameraweergave wanneer de drone de grond nadert, zodat u de drone nauwkeuriger kunt besturen en op de gewenste locatie kunt landen.

De AR-thuisbasist, de AR-RTH-route en de AR-schaduw van de drone worden standaard weergegeven in de cameraweergave. U kunt de weergave wijzigen in ***** > Veiligheid > AR-instellingen**.



- De bril ondersteunt geen weergave van de AR RTH-route of AR-drone-schaduw.

- De AR RTH-route wordt enkel ter referentie gebruikt en kan in verschillende scenario's afwijken van de werkelijke vliegroute. Let tijdens RTH altijd op de liveweergave op het scherm. Vlieg voorzichtig.
 - Tijdens RTH zal de drone standaard automatisch de cameraweergave aanpassen aan de RTH-route. Als u de weergave handmatig aanpast, wordt de automatische aanpassing gestopt, waardoor de AR RTH-route mogelijk niet meer kan worden weergegeven.
-

Mededeling



- Het is mogelijk dat de drone niet normaal kan terugkeren naar de thuisbasis als het positioneringssysteem niet normaal functioneert. Gedurende Failsafe RTH kan de drone naar de ATTI-modus gaan en automatisch landen als het positioneringssysteem abnormaal functioneert.
- Als er geen GNSS beschikbaar is, mag u niet vliegen over wateroppervlakken, gebouwen met een glazen oppervlak of in scenario's waarin de hoogte boven de grond groter is dan 30 meter. Als het positioneringssysteem niet goed functioneert, schakelt de drone over naar de ATTI-modus.
- Het is belangrijk om voor elke vlucht een geschikte RTH-hoogte in te stellen.
- De drone kan tijdens RTH geen obstakels detecteren als de omgevingsomstandigheden niet geschikt zijn voor het detectiesysteem.
- GEO-zones kunnen de RTH beïnvloeden. Vermijd vliegen in de buurt van GEO-zones.
- De drone kan mogelijk niet naar een thuisbasis terugkeren wanneer de windsnelheid te hoog is. Vlieg voorzichtig.
- Let extra op kleine of fijne voorwerpen (zoals boomtakken of hoogspanningsleidingen) of transparante voorwerpen (zoals water of glas) tijdens RTH. Sluit de RTH af en bedien de drone handmatig in een noodgeval.
- Stel Geavanceerde RTH in als **Voorinstelling** als er hoogspanningslijnen of zendmasten zijn die de drone niet kan omzeilen op het RTH-pad en zorg ervoor dat de RTH-hoogte hoger is ingesteld dan alle obstakels.
- De drone zal remmen en terugkeren naar de thuisbasis volgens de meest recente instellingen indien de **Geavanceerde RTH** instellingen worden gewijzigd tijdens RTH.
- Als de maximale hoogte wordt aangepast tot een hoogte onder de huidige hoogte tijdens RTH, daalt de drone eerst naar de maximale hoogte en keert de drone vervolgens terug naar de thuisbasis.

- De RTH-hoogte kan tijdens RTH niet worden gewijzigd.
 - Als er een groot verschil is tussen de huidige hoogte en de RTH-hoogte, kan de gebruikte hoeveelheid batterijvermogen niet nauwkeurig worden berekend vanwege het verschil in windsnelheid op verschillende hoogtes. Let extra goed op de meldingen over de status van de batterij en waarschuwingen in de cameraweergave.
 - Wanneer het signaal van de afstandsbediening tijdens Geavanceerde RTH normaal is, kan de pitchstick worden gebruikt om de vliegsnelheid te regelen. De oriëntatie en hoogte kunnen echter niet worden geregeld en de drone kan niet worden bestuurd om naar links of rechts te vliegen. Als u de pitchstick ingedrukt houdt om te versnellen, neemt het stroomverbruik van de batterij toe. De drone kan geen obstakels omzeilen als de vliegsnelheid de effectieve detectiesnelheid overschrijdt. Als de pitch-stick helemaal omlaag wordt gedrukt, zal de drone remmen en stil blijven zweven en RTH afsluiten. De drone kan worden bestuurd nadat de pitchstick is losgelaten.
 - Als de drone de hoogtelimiet van de huidige locatie van de drone of van de thuisbasis bereikt terwijl deze stijgt tijdens vooraf ingestelde RTH, stopt de drone met stijgen en keert terug naar de thuisbasis op de huidige hoogte. Let tijdens RTH op vliegveiligheid.
 - Als de thuisbasis zich binnen de hoogtezone bevindt, maar de drone niet, zal de drone bij het bereiken van de hoogtezone dalen tot onder de hoogtelimiet, die lager kan zijn dan de ingestelde RTH-hoogte. Vlieg voorzichtig.
 - De drone verlaat RTH als de omgeving te complex is om RTH te voltooien, zelfs als het detectiesysteem goed werkt.
 - RTH kan niet worden geactiveerd tijdens automatisch landen.
 - Indien RTH wordt geactiveerd terwijl de drone beelden afspeelt, wordt het afspelen automatisch beëindigd.
 - Tijdens RTH wordt alleen video-opname ondersteund. Het aanpassen van opname-instellingen of het maken van foto's wordt niet ondersteund.
-

Geavanceerde RTH

Wanneer Geavanceerde RTH wordt geactiveerd, plant de drone automatisch het beste RTH-pad. Dit pad wordt weergegeven in DJI Fly en aangepast aan de omgeving. Tijdens RTH past de drone de vliegsnelheid automatisch aan op basis van omgevingsfactoren zoals windsnelheid, windrichting en obstakels.

 De bril ondersteunt het weergeven van het RTH-pad niet.

Indien het signaal tussen de afstandsbediening en de drone goed is, kunt u RTH op de volgende manieren verlaten:

- Afstandsbediening: Tik op  in DJI Fly of druk op de RTH-knop op de afstandsbediening.
- Bewegingscontroller: Druk op de vergrendelknop.

Na het afsluiten van RTH krijgt u weer controle over de drone.

Activeringsmethode

De gebruiker activeert actief RTH

Tijdens de vlucht kunt u RTH op de volgende manieren activeren:

- Afstandsbediening: Houd de RTH-knop op de afstandsbediening ingedrukt of tik op  aan de linkerkant van de cameraweergave en houd vervolgens het RTH-pictogram ingedrukt.
- Bewegingscontroller: Houd de modus-knop ingedrukt.

Als het signaal van de afstandsbediening tijdens RTH wegvalt, zal de drone het RTH-proces blijven volgen, ongeacht de vooraf ingestelde actie bij signaalverlies.

Bijna lege dronebatterij

Indien tijdens de vlucht het batterijniveau laag is en slechts voldoende om naar de thuisbasis terug te keren, zal er een waarschuwing verschijnen in de cameraweergave. Als u tikt om RTH te bevestigen of geen actie onderneemt voordat de aftelling is afgelopen, start de drone automatisch met RTH vanwege een laag batterijniveau.

Als u de RTH-melding annuleert en doorgaat met vliegen met de drone, landt de drone automatisch wanneer het resterende batterijniveau de drone alleen nog maar lang genoeg kan ondersteunen om te dalen vanaf de huidige hoogte.

De automatische landing kan niet worden geannuleerd, maar u kunt de drone nog steeds horizontaal laten vliegen door de pitch- en roll-hendel te bewegen. De daalsnelheid van de drone kunt u wijzigen door de gashendel te bewegen. Vlieg de drone zo snel mogelijk naar een geschikte landingsplaats.



- Wanneer het niveau van de Intelligent Flight-batterij te laag is en er niet genoeg stroom is om terug te keren naar de thuisbasis, landt u de drone zo snel mogelijk. Uitgestelde actie zal leiden tot een geleidelijke vermindering van de stuwkracht, wat mogelijk kan uitmonden in een ongecontroleerde daling zodra de batterij volledig leeg is. Dit kan leiden tot beschadiging van de drone, schade aan eigendommen van derden of persoonlijk letsel.

- Blijf de gasstick NIET omhoog drukken tijdens automatisch landen. Anders zal de drone geleidelijk aan stuwkracht verliezen en zelfs neerstorten zodra de batterij volledig leeg is.

Signaal van afstandsbediening verloren

Wanneer het signaal van de afstandsbediening langer dan 6 seconden wegvalt, zal de drone automatisch Uitvalbeveiligde RTH starten als de Signaalverliesactie is ingesteld op RTH. De actie kan ook worden ingesteld op Zweven of Landen.

Wanneer de licht- en omgevingsomstandigheden geschikt zijn voor het zichtsysteem, toont DJI Fly het RTH-pad dat door de drone werd gegenereerd voordat het signaal verloren ging. De drone begint RTH met Geavanceerde RTH volgens de RTH-instellingen. De drone blijft in RTH, zelfs als het signaal van de afstandsbediening wordt hersteld. DJI Fly past het RTH-pad dienovereenkomstig aan.

Wanneer de licht- en omgevingsomstandigheden niet geschikt zijn voor het zichtsysteem, zal de drone remmen en blijven zweven, waarna hij de Oorspronkelijke route RTH volgt.

- Als de RTH-afstand (de horizontale afstand tussen de drone en de thuisbasis) groter is dan 50 m, past de drone de oriëntatie aan en vliegt 50 m achteruit op zijn oorspronkelijke vliegroute voordat deze naar de vooraf ingestelde RTH gaat.
- Als de RTH-afstand groter is dan 5 m, maar kleiner dan 50 m, past de drone zijn oriëntatie aan en vliegt deze in een rechte lijn, horizontaal, terug naar de thuisbasis op de huidige hoogte.
- De drone landt onmiddellijk wanneer de RTH-afstand minder dan 5 m is.

RTH-procedure

Nadat Geavanceerde RTH is geactiveerd, remt de drone en blijft deze stil in de lucht hangen.

- **Wanneer de omgeving of lichtomstandigheden geschikt zijn voor het zichtsysteem:**
 - De drone past zijn oriëntatie aan op de thuisbasis, plant het beste pad op basis van de RTH-instellingen en keert vervolgens terug naar de thuisbasis als GNSS beschikbaar was bij het opstijgen.
 - Als GNSS niet beschikbaar is en alleen het zichtsysteem werkt bij het opstijgen, past de drone zijn oriëntatie aan op de thuisbasis, plant het de beste route op basis van de RTH-instellingen en keert vervolgens terug naar de positie met een sterk GNSS-sigitaal op basis van de RTH-instellingen. Het zal ongeveer de uitgaande route volgen tot in de buurt van de thuisbasis. Let op de aanwijzingen in de app en kies of u de drone automatisch wilt laten RTH uitvoeren en landen, of dat u de RTH- en landingsfunctie handmatig wilt bedienen.

Let op indien GNSS niet beschikbaar was tijdens het opstijgen:

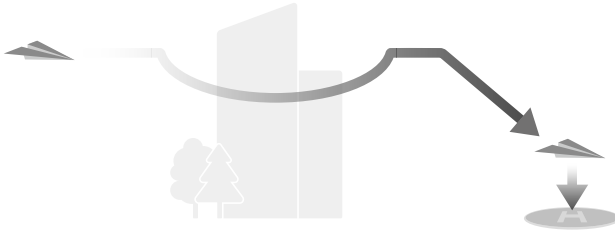
- ◊ Zorg ervoor dat obstakelvermijding is ingeschakeld.
- ◊ Vlieg NIET in nauwe ruimtes en zorg dat de windsnelheid niet hoger is dan 3 m/s.
- ◊ Vlieg direct na het opstijgen naar de open ruimte en blijf minimaal 10 meter uit de buurt van obstakels. Anders kan de drone mogelijk niet terugkeren naar de thuisbasis. Vermijd tijdens de vlucht om over wateroppervlakken te vliegen totdat u een gebied met een sterk GNSS-sigitaal hebt bereikt. De hoogte boven de grond moet groter zijn dan 2 meter en kleiner dan 30 meter, anders kan de drone mogelijk niet terugkeren naar de thuisbasis. Als de drone de ATTI-modus inschakelt voordat het gebied met een sterk GNSS-sigitaal is bereikt, wordt de thuisbasis ongeldig verklaard.
- ◊ Als de zichtpositie tijdens de vlucht niet beschikbaar is, kan de drone niet terugkeren naar de thuisbasis. Let op de omgeving en volg de gesproken meldingen in de app om botsingen te voorkomen.
- ◊ Wanneer de drone terugkeert naar de omgeving van het vertrekpunt en de app aangeeft dat de huidige omgeving complex is, bevestig dan of u wilt doorgaan met vliegen:
 - U moet controleren of het vliegp pad correct is en aandacht besteden aan de vliegveiligheid.
 - U moet controleren of de lichtomstandigheden voldoende zijn voor het zichtsysteem. Indien dit niet het geval is, kan de drone RTH verlaten. Als u de drone dwingt om door te gaan met RTH of vliegen, kan het in de ATTI-modus terechtkomen.
- ◊ Na bevestiging zal de drone met lage snelheid terugkeren naar de thuisbasis. Als er op de terugweg een obstakel verschijnt, remt de drone en kan het RTH verlaten.
- ◊ Dit RTH-proces ondersteunt geen dynamische obstakeldetectie (waaronder voetgangers enz.) en ondersteunt geen obstakeldetectie in scènes zonder textuur, zoals glas of witte muren.
- ◊ Voor dit RTH-proces is het nodig dat de grond en de directe omgeving (zoals muren) een rijke textuur hebben en dat er geen dynamische veranderingen optreden.
- **Wanneer de omgeving of lichtomstandigheden niet geschikt zijn voor het zichtsysteem:**
 - Als de RTH-afstand meer dan 5 meter bedraagt, keert de drone terug naar huis volgens de **Voorinstelling**.
 - De drone landt onmiddellijk als de RTH-afstand minder dan 5 m is.

RTH-instellingen

RTH-instellingen zijn beschikbaar voor Geavanceerde RTH.

- Afstandsbediening: Ga naar de cameraweergave in DJI Fly, tik op *** > **Veiligheid** en scroll naar **Geavanceerde RTH**.
- Bril: Ga naar **Instellingen** > **Veiligheid** > **Geavanceerde RTH**.

Optimaal



- Als de verlichting voldoende is en de omgeving geschikt is voor de zichtsysteem, plant de drone automatisch het optimale RTH-pad en past de hoogte aan op basis van omgevingsfactoren, zoals obstakels en transmissiesignalen, ongeacht de RTH-hoogte-instelling. Het optimale RTH-pad betekent dat de drone de kortst mogelijke afstand aflegt, om de gebruikte hoeveelheid batterijvermogen te verminderen en de vliegtijd te verlengen.
- Als de verlichting onvoldoende is of de omgeving niet geschikt is voor het zichtsysteem, voert de drone de vooraf ingestelde RTH uit op basis van de RTH-hoogte-instelling.

Voorinstelling



RTH-afstand/-hoogte		Geschikte verlichting en omgevingsomstandigheden	Ongeschikte verlichting en omgevingsomstandigheden
RTH-afstand > 50 m	Huidige hoogte < RTH-hoogte	De drone zal het RTH-pad plannen, naar een open gebied vliegen terwijl obstakels worden omzeild, naar de RTH-hoogte stijgen en terugkeren naar de thuisbasis via het beste pad.	De drone stijgt op naar de RTH hoogte en vliegt in een rechte lijn naar de thuisbasis op de RTH hoogte. ^[1]
	Huidige hoogte ≥ RTH-hoogte	De drone keert terug naar de thuisbasis via het beste pad op de huidige hoogte.	De drone vliegt in een rechte lijn naar de thuisbasis op de huidige hoogte. ^[1]
De RTH-afstand ligt tussen 5-50 m			De drone vliegt in een rechte lijn naar de thuisbasis op de huidige hoogte. ^[2]

- [1] Als de voorwaarts gerichte LiDAR een obstakel detecteert, stijgt de drone op om het obstakel te ontwijken. Zodra het pad voor de drone vrij is, stopt het de klim en volgt het de route verder naar RTH. Als de obstakelhoogte de hoogtelimiet overschrijdt, remt de drone en blijft hij zweven. De gebruiker moet dan de besturing overnemen.
- [2] Indien de naar voren gerichte LiDAR een obstakel voor de drone detecteert, zal de drone remmen en zweven, waarna de gebruiker de controle moet overnemen.

Wanneer de drone de Thuisbasis nadert en de huidige hoogte hoger is dan de RTH-hoogte, zal de drone op intelligente wijze beslissen of hij zal afdalen tijdens het vliegen naar voren, afhankelijk van de omgeving, de verlichting, de ingestelde RTH-hoogte en de huidige hoogte. Wanneer de drone boven het gebied van de thuisbasis komt, zal de huidige hoogte van de drone niet lager zijn dan de ingestelde RTH-hoogte.

De RTH-plannen voor verschillende omgevingen, RTH-activeringsmethoden en RTH-instellingen zijn als volgt:

RTH-activeringsmethode	Geschikte verlichting en omgevingsomstandigheden (De drone kan obstakels en GEO-zones omzeilen)	Ongeschikte verlichting en omgevingsomstandigheden
De gebruiker activeert actief RTH	De drone voert RTH uit op basis van de RTH-instelling: • Optimaal • Voorinstelling	Voorinstelling (de drone kan opstijgen om obstakels en GEO-zones te omzeilen)
Bijna lege dronebatterij		
Signaal van afstandsbediening verloren		Oorspronkelijke route RTH, De vooraf ingestelde RTH wordt uitgevoerd wanneer het signaal wordt hersteld (de drone kan GEO-zones omzeilen en zal remmen en zweven als er een obstakel is)

Dynamische thuisbasis

Wanneer de drone wordt gebruikt met de DJI RC 2 afstandsbediening, is Dynamische thuisbasis beschikbaar.

Wanneer het GNSS-signaal van de afstandsbediening sterk is, schakelt u Dynamische thuisbasis in via een van de volgende methoden, en de thuisbasis wordt continu bijgewerkt naar de locatie van de afstandsbediening.

- Tik in camerabeeld  > **Update thuisbasis** > **Dynamische thuisbasis** > **Update**.
- In camerabeeld, tik op *** > **Safety** > **Update thuisbasis** > **Dynamische thuisbasis** > **Update**.

Wanneer Dynamische thuisbasis is ingeschakeld, wordt het RTH-pictogram blauw. Nadat RTH is geactiveerd, keert de drone terug naar de thuisbasis, verlaat RTH en zweeft. Gebruikers kunnen de drone besturen.

- ⚠ • Na het voor de eerste keer inschakelen van Dynamische thuisbasis, kan de Dynamische thuisbasis niet beschikbaar zijn als het GNSS-signaal van de afstandsbediening zwak is.
- Gebruik de functie Dynamische thuisbasis in een open omgeving met een sterk GNSS-signaal. Anders zal de thuisbasis een grote afwijking hebben van de werkelijke locatie van de afstandsbediening.
- Zodra de dynamische thuisbasis beschikbaar is, blijft de thuisbasis op de laatste succesvol bijgewerkte locatie als het GNSS-signaal van de afstandsbediening

zwak is. Wanneer RTH is geactiveerd, controleer of de thuisbasislocatie de nieuwste locatie van de afstandsbediening is.

Landingsbescherming

Tijdens RTH wordt de landingsbescherming geactiveerd zodra de drone begint te landen.

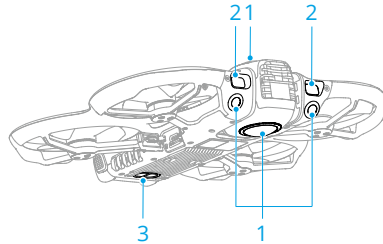
De specifieke prestaties van de drone zijn als volgt:

- Als de grond geschikt voor de landing wordt bevonden, landt de drone direct.
- Als de grond ongeschikt voor de landing wordt bevonden, blijft de drone in de lucht en wacht deze op bevestiging van de piloot.
- Als de landingsbescherming niet operationeel is, geeft DJI Fly een landingsmelding weer wanneer de drone tot onder de 0,5 meter van de grond daalt. Tik op **Bevestigen** of duw de gashendel helemaal naar beneden en houd deze één seconde vast, waarna de drone landt.



- Zodra de drone het gebied boven de thuisbasis heeft bereikt, landt het precies op het opstijgpunt. Voor het uitvoeren van een precisielanding gelden de volgende voorwaarden:
 - De thuisbasis moet bij het opstijgen worden vastgelegd en mag tijdens de vlucht niet worden gewijzigd.
 - Tijdens de start moet de drone verticaal ten minste 7 m stijgen alvorens horizontaal te bewegen.
 - De terreinkenmerken van de thuisbasis moeten grotendeels ongewijzigd blijven.
 - De terreinkenmerken van de thuisbasis moeten voldoende onderscheidend zijn. Terreinen zoals besneeuwde velden zijn niet geschikt.
 - De lichtomstandigheden mogen niet te helder of te donker zijn.
 - Tijdens de landing wordt elke beweging van een andere joystick dan de gashendel beschouwd als een vermindering van de nauwkeurigheid van de landing en zal de drone verticaal dalen.
-

4.4 Detectiesysteem



1. Omnidirectioneel zichtsysteem
2. Voorwaarts gerichte LiDAR
3. 3D-infrarooddetectiesysteem

Het omnidirectionele zichtsysteem werkt het best bij voldoende verlichting en duidelijk gemarkeerde of gestructureerde obstakels. Het omnidirectionele zichtsysteem wordt automatisch geactiveerd wanneer de drone zich in de normale of cinemodus bevindt en de actie voor het vermijden van obstakels is ingesteld op **Omzeilen** of **Remmen**. De positioneringsfunctie is van toepassing wanneer GNSS-signalen niet beschikbaar of zwak zijn.

-
- ⚠ • Het omnidirectionele zichtsysteem is uitsluitend beschikbaar in de 360°-modus en biedt omnidirectionele obstakelvermijding. In de Enkele lensmodus ondersteunt de drone uitsluitend het vermijden van obstakels aan de voorzijde. Vlieg voorzichtig.
 - Obstakelvermijding is niet beschikbaar bij het wisselen van lensmodi. Wissel de lensmodi uitsluitend in een veilige vliegomgeving.
-

- 💡 • Wanneer zichtpositionering en obstakeldetectie zijn uitgeschakeld, vertrouwt de drone alleen op GNSS om te zweven, omnidirectionele obstakeldetectie is niet beschikbaar en de drone vertraagt niet automatisch tijdens afdaling dicht bij de grond. Extra voorzichtigheid is vereist wanneer zichtpositionering en obstakeldetectie zijn uitgeschakeld.
 - Het uitschakelen van zichtpositionering en obstakeldetectie heeft alleen effect als u handmatig vliegt en heeft geen effect als u RTH, automatisch landen of Intelligente vliegmodi gebruikt.
 - Zichtpositionering en obstakeldetectie kunnen tijdelijk worden uitgeschakeld in wolken en mist of wanneer een obstakel wordt gedetecteerd bij het landen. Houd zichtpositionering en obstakeldetectie ingeschakeld in normale vluchtscenario's. Zichtpositionering en obstakeldetectie zijn standaard ingeschakeld na het herstarten van de drone.
-

Opmerking

- ⚠ • Let op de vliegomgeving. Het detectiesysteem werkt alleen in bepaalde scenario's en kunnen menselijke bediening en beoordeling niet vervangen. Let tijdens een vlucht altijd op de omgeving en op de waarschuwingen in DJI Fly. Neem te allen tijde de verantwoordelijkheid voor de drone en houd er de controle over.
- Als er geen GNSS beschikbaar is, helpt het neerwaartse zichtsysteem bij de positionering van de drone en werkt het het beste wanneer de drone zich op een hoogte van 0,5 m tot 30 m bevindt. Extra voorzichtigheid is geboden als de hoogte van de drone boven de 30 m ligt, omdat de prestaties van de zichtpositionering hierdoor kunnen worden beïnvloed.
- Het neerwaartse zichtsysteem werkt mogelijk niet goed als de drone in de buurt van water vliegt. Daarom is het mogelijk dat de drone bij de landing niet in staat is om actief water eronder te vermijden. We raden aan om op elk moment de vluchtbediening te bewaren, redelijke oordelen te vellen op basis van de omgeving en niet te veel te vertrouwen op het neerwaartse zichtsysteem.
- Het zichtsysteem kan grote structuren met frames en kabels zoals torenkranen, hoogspanningsmasten, hoogspanningslijnen, tuibruggen en hangbruggen niet nauwkeurig identificeren.
- Het zichtsysteem kan niet goed functioneren in de buurt van oppervlakken zonder duidelijke variaties in patroon of waar het licht te zwak of te sterk is. Het zichtsysteem kan in de volgende situaties niet goed functioneren:
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van oppervlakken die uit één kleur bestaan (bijv. volkomen zwart, wit, rood of groen).
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van sterk reflecterende oppervlakken;
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van water, ijs of transparante oppervlakken.
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van bewegende oppervlakken of objecten.
 - ♦ Bij het vliegen in een gebied waarin de verlichting vaak of ingrijpend verandert.
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van extreem donkere (<1 lux) of heldere (> 100.000 lux) oppervlakken.
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van oppervlakken die infraroodgolven sterk reflecteren of absorberen (bijv. spiegels, asfalt).
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van oppervlakken zonder duidelijke patronen of textuur.
 - ♦ Bij het vliegen in de buurt van oppervlakken met identiek herhalende patronen of textuur (bijv. tegels met hetzelfde ontwerp).

- Bij het vliegen in de buurt van obstakels met kleine oppervlakken (bijv. takken van bomen en hoogspanningslijnen).
 - Houd de sensoren altijd schoon. Bekras of manipuleer de sensoren NIET. Gebruik de drone NIET in stoffige of vochtige omgevingen.
 - De camera's van het zichtsysteem moeten mogelijk worden gekalibreerd nadat de drone voor een langere periode is opgeslagen. Er verschijnt een melding in DJI Fly en de kalibratie wordt automatisch uitgevoerd.
 - Vlieg NIET als het regent, mistig is of als het zicht minder is dan 100 m.
 - U mag het detectiesysteem NIET afdekken.
 - Controleer elke keer vóór het opstijgen het volgende:
 - Zorg ervoor dat stickers of andere obstakels het glas van het detectiesysteem niet blokkeren.
 - Gebruik een zachte doek als er vuil, stof of water op het glas van het detectiesysteem zit. Gebruik GEEN alcoholhoudende reinigingsproducten.
 - Neem contact op met DJI Support als de lenzen van het detectiesysteem zijn beschadigd.
 - De voorwaarts gerichte LiDAR kan geen obstakels detecteren met een reflectiviteit van minder dan 10% of reflecterende objecten zoals glas.
 - De voorwaarts gerichte LiDAR kan niet goed werken in omgevingen met te sterke verlichting (>20.000 lux).
-

4.5 Geavanceerde hulpsystemen voor piloten

De functie Geavanceerde hulpsystemen voor piloten (APAS) is beschikbaar in de normale en cinemodus. Wanneer APAS is ingeschakeld, blijft de drone reageren op uw opdrachten en zijn pad plannen volgens zowel de invoer van de joysticks als de vliegomgeving. APAS maakt het gemakkelijker om obstakels te vermijden, vloeiender beeldmateriaal te verkrijgen en geeft een betere vliegervaring.

Wanneer APAS is ingeschakeld, kan de drone worden gestopt door op de pauzeknop op de bewegingscontroller te drukken of door op de vergrendelknop op de afstandsbediening te drukken. De drone remt en zweeft drie seconden en wacht op verdere opdrachten van de piloot.

Om APAS in te schakelen,

- Afstandsbediening: Open DJI Fly, ga naar *** > **Veiligheid** > **Handmatige obstakelvermijding** en selecteer **Omzeilen**.
- Bril: Ga naar **Instellingen** > **Veiligheid** > **Obstakelvermijding** en selecteer **Omzeilen**.

Opmerking

- ⚠ • Zorg ervoor dat u APAS gebruikt wanneer het zichtsysteem beschikbaar is. Zorg ervoor dat er zich geen mensen, dieren, objecten met een klein of fijn oppervlak (bijv. boomtakken) of transparante objecten (bijv. glas of water) bevinden langs de gewenste vliegroute.
- Zorg ervoor dat APAS wordt gebruikt wanneer het neerwaartse zichtsysteem beschikbaar is of het GNNS-sigitaal sterk is. APAS werkt mogelijk niet goed als de drone boven water of een besneeuwd gebied vliegt.
- Wees extra voorzichtig bij het vliegen in extreem donkere (< 300 lux) of heldere (> 100.000 lux) omgevingen.
- Houd DJI Fly in de gaten en zorg dat APAS normaal werkt.
- APAS werkt mogelijk niet goed wanneer de drone in de buurt van vluchtlimieten of in een GEO-zone vliegt.
- Wanneer de verlichting onvoldoende is en het zichtsysteem gedeeltelijk niet beschikbaar is, schakelt de drone over van het omzeilen van obstakels naar remmen en zweven. U moet de joystick centreren en vervolgens de drone blijven besturen.

Landingsbescherming

Als Obstakelvermijdingsactie is ingesteld op **Omzeilen** of **Remmen**, wordt de landingsbescherming geactiveerd zodra u de gashendel naar beneden duwt om de drone te laten landen. De landingsbescherming wordt ingeschakeld wanneer de drone begint te landen.

- Als de grond geschikt voor de landing wordt bevonden, landt de drone direct.
- Indien wordt vastgesteld dat de grond niet geschikt is om te landen, blijft de drone zweven zodra deze tot een bepaalde hoogte boven de grond daalt. Duw de gasjoystick minstens vijf seconden naar beneden en de drone landt zonder obstakels te detecteren.

4.6 Zichtondersteuning

De weergave van de zichtondersteuning, aangestuurd door de zichtsysteemen, updatet de weergave op basis van de vliegrichting om gebruikers te ondersteunen bij het navigeren en het observeren van obstakels tijdens de vlucht. Veeg naar links op de houdingsindicator naar rechts op de minikaart, of tik op het pictogram in

de rechterbenedenhoek van de houdingsindicator om over te schakelen naar de zichthulpweergave.

-
- ⚠ • Bij gebruik van zichtondersteuning kan de kwaliteit van de videotransmissie lager zijn vanwege de bandbreedtelimieten voor de transmissie, de prestaties van de mobiele telefoon of de resolutie voor de videotransmissie van het scherm op de afstandsbediening.
 - Het is normaal dat onderdelen van de drone in de zichtondersteuningsweergave verschijnen.
 - Het is normaal dat er beeldnaden of helderheidsverschillen kunnen optreden in de zichtondersteuningsweergave.
 - Zichtweergave mag alleen ter referentie worden gebruikt. Glazen wanden en kleine voorwerpen zoals boomtakken, elektrische kabels en vliegerkoorden kunnen niet nauwkeurig worden weergegeven.
 - Zichthulp is niet beschikbaar wanneer de drone niet is opgestegen of wanneer het videotransmissiesignaal zwak is.
-



1. Tik op het pictogram voor de kijkrichting.
2. Tik op de pijl om te schakelen tussen verschillende richtingen van de zichtondersteuningsweergave. Tik nogmaals op de pijl om de richting te vergrendelen.

Tik op het midden van het scherm om de zichtondersteuningsweergave te maximaliseren.

-
- ⚠ • Wanneer de richting niet is vergrendeld, wisselt het beeld van de zichtondersteuning automatisch naar de huidige vliegrichting. Tik op een andere richtingspijl om tijdelijk van weergave te wisselen. Het beeld keert na korte tijd automatisch terug naar de vliegrichting.

- Tijdens het opstijgen en landen, indien de gimbal vergrendeld is, wordt het zicht van de zichtondersteuning standaard vergrendeld in de voorwaartse richting en kan dit niet worden gewijzigd.
-

Botswaarschuwing

Wanneer een obstakel in de huidige weergaverichting wordt gedetecteerd, toont de zichthulpweergave een botswaarschuwing. De kleur van de waarschuwing wordt bepaald door de afstand tussen het obstakel en de drone. De kleuren geel en rood geven de relatieve afstand aan, van veraf tot dichtbij.

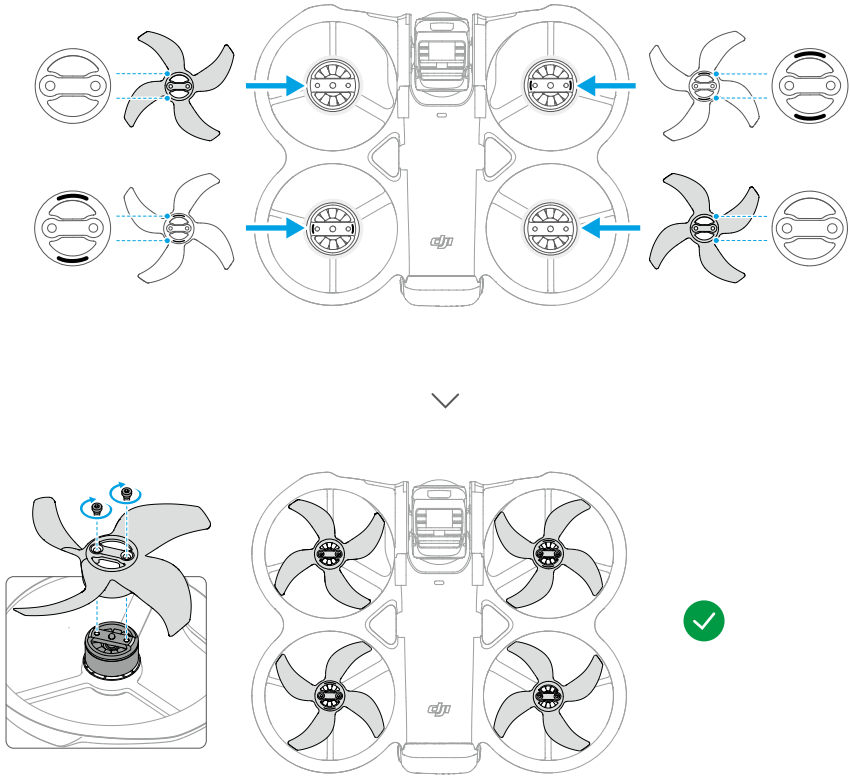


- Het gezichtsveld van de zichtondersteuning wordt in alle richtingen beperkt. Het is normaal om tijdens een botswaarschuwing geen obstakels in het gezichtsveld te zien.
 - De botswaarschuwing wordt niet geregeld door de schakelaar **Radarkaat weergeven** en blijft zichtbaar, zelfs wanneer de radarkaat is uitgeschakeld.
 - Er verschijnt alleen een botsingswaarschuwing wanneer de zichthulpweergave in het kleine venster wordt weergegeven.
-

4.7 Propellers

De propellers bevestigen en verwijderen

Bevestig de gemarkeerde propellers aan de gemarkeerde motoren en de ongemarkeerde propellers aan de ongemarkeerde motoren. Gebruik de bij de propellers meegeleverde schroeven om de propellers vast te zetten. Zorg ervoor dat u de schroeven goed vastdraait.



Mededeling

- ⚠ • Gebruik alleen de schroevendraaier uit de droneverpakking voor het monteren van propellers. Het gebruik van andere schroevendraaiers kan de schroeven beschadigen.
- Zorg ervoor dat u de schroeven verticaal houdt terwijl u ze aandraait. De schroeven mogen niet schuin ten opzichte van het montageoppervlak staan. Controleer na de installatie of de schroeven gelijk liggen en draai de propellers om te controleren op abnormale weerstand.
- Controleer om de 30 vlieguren (ca. 60 vluchten) of de schroeven op de propellers nog steeds goed vastzitten.
- De schroevendraaier wordt alleen gebruikt om de propellers te monteren. Gebruik de schroevendraaier NIET om de drone te demonteren.

- Als een propeller kapot is, verwijder dan de propeller en de schroeven van de bijbehorende motor en gooi deze weg.
 - De propellerbladen zijn scherp. Ga er voorzichtig mee om om persoonlijk letsel of vervorming van de propeller te voorkomen.
 - Controleer voor elke vlucht of de propellers en motoren stevig en correct gemonteerd zijn.
 - Gebruik alleen officiële propellers van DJI. Gebruik GEEN verschillende soorten propellers door elkaar.
 - Propellers zijn verbruiksgoederen. Koop indien noodzakelijk extra propellers.
 - Controleer voor elke vlucht of de propellers in goede staat zijn. Gebruik GEEN verouderde, beschadigde of gebroken propellers. Maak de propellers schoon met een zachte, droge doek als er vuil aanwezig is.
 - Blijf uit de buurt van de roterende propellers en motoren om letsel te voorkomen.
 - Plaats de drone tijdens vervoer of opslag op de juiste manier om te voorkomen dat de propellers beschadigd raken. Knijp de propellers NIET samen en verbuig ze niet. Als propellers beschadigd zijn, kunnen de vliegprestaties worden beïnvloed.
 - Controleer of de motoren stevig gemonteerd zijn en soepel draaien. Als de motor overbelast raakt of blokkeert tijdens de vlucht, land dan onmiddellijk.
 - Probeer de constructie van de motoren NIET te wijzigen.
 - Raak de motoren NIET aan en laat handen en lichaamsdelen niet in contact komen met de motoren na de vlucht omdat deze heet kunnen zijn.
 - Blokkeer de ventilatiegaten in de motoren of het chassis van de drone NIET.
 - Controleer of de ESC's normaal klinken wanneer deze worden ingeschakeld.
-

4.8 Intelligent Flight-batterij

Opmerking



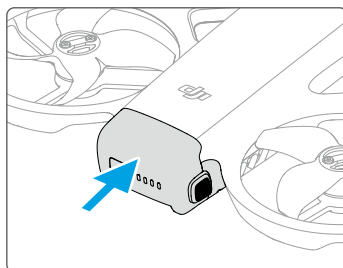
- Voordat u de batterij gebruikt, moet u de instructies in deze handleiding, in de *Veiligheidsrichtlijnen* en op de stickers op de batterij goed lezen en strikt opvolgen. U bent volledig aansprakelijk voor alle handelingen en elk gebruik.
-

1. Laad een Intelligent Flight-batterij NIET direct na het vliegen op, omdat deze op dat moment te heet kan zijn. Wacht totdat de batterij is afgekoeld tot de toegestane oplaadtemperatuur voordat u de batterij weer oplaadt.

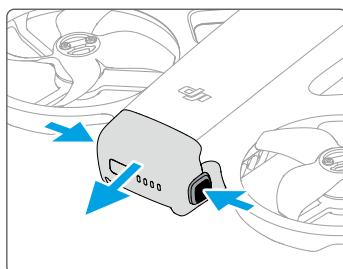
2. Om schade te voorkomen, kan de batterij alleen worden opgeladen bij temperaturen tussen 5 °C en 40 °C. Het ideale temperatuurbereik voor opladen is 22 °C tot 28 °C. Opladen bij het ideale temperatuurbereik kan de levensduur van de batterij verlengen. Het opladen stopt automatisch als de temperatuur van de batterijcellen tijdens het opladen hoger wordt dan 55 °C.
3. Opmerking over lage temperatuur:
 - Batterijen kunnen niet worden gebruikt in omgevingen met extreem lage temperaturen van minder dan -10 °C.
 - De batterijcapaciteit neemt aanzienlijk af wanneer u vliegt bij lage temperaturen van -10 °C tot 5 °C. Zorg vóór het opstijgen dat de batterij volledig is opgeladen. Laat de drone na het opstijgen een tijdje stilhangen in de lucht om de batterij op te warmen.
 - Het wordt aanbevolen om de batterij vóór het opstijgen tot minimaal 10°C op te warmen wanneer u vliegt in een omgeving met lage temperaturen. Idealiter wordt de batterij opgeladen tot een temperatuur hoger dan 20°C.
 - De verminderde batterijcapaciteit in een omgeving met lage temperaturen vermindert de prestaties van de drone wat betreft windsnelheidsweerstand. Vlieg voorzichtig.
 - Wees extra voorzichtig wanneer u op grote hoogte vliegt bij lage temperaturen.
4. Een volledig opgeladen batterij ontladst automatisch wanneer deze gedurende een bepaalde tijd niet wordt gebruikt. Houd er rekening mee dat het normaal is dat de batterij tijdens het ontladproces warmte afgeeft.
5. Laad de batterij minimaal eenmaal per drie maanden volledig op om ervoor te zorgen dat de batterij in goede staat blijft. Als de batterij langere tijd niet wordt gebruikt, kunnen de prestaties van de batterij worden beïnvloed of kan er zelfs permanente schade aan de batterij ontstaan. Als een batterij gedurende drie maanden of langer niet is opgeladen of ontladen, valt de batterij niet langer onder de garantie.
6. Zorg er om veiligheidsredenen voor dat de batterijen tijdens transport een laag energieniveau hebben. Het wordt aanbevolen om de batterijen voor transport tot 30% of minder te ontladen.

Installeren/verwijderen van de batterij

Montage



Verwijdering

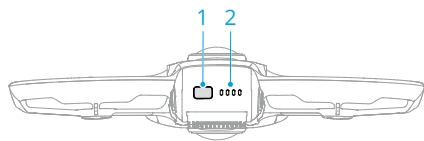


- Plaats of verwijder de batterij NIET terwijl de drone is ingeschakeld.
 - Zorg ervoor dat de batterij stevig met een klikgeluid is gemonteerd. Start de drone NIET wanneer de batterij niet stevig is gemonteerd, omdat dit slecht contact tussen de batterij en de drone kan veroorzaken en gevaar kan opleveren.
-

De batterij gebruiken

Het batterijniveau controleren

Druk één keer op de aan-/uitknop om het huidige batterijniveau te controleren.



- 1. Aan-/uitknop
- 2. Ledlampjes voor batterijniveau

De ledlampjes voor batterijniveau geven het energieniveau van de batterij aan tijdens het laden en ontladen. De statussen van de ledlampjes worden hieronder beschreven:

- De ledlampjes branden
- ☼ De ledlampjes knipperen
- De ledlampjes zijn uit

Knipperpatroon	Batterijniveau
● ● ● ●	88-100%
● ● ● ☼	76-87%
● ● ● ○	63-75%
● ● ☼ ○	51-62%
● ● ○ ○	38-50%
● ☼ ○ ○	26-37%
● ○ ○ ○	13-25%
☼ ○ ○ ○	0-12%

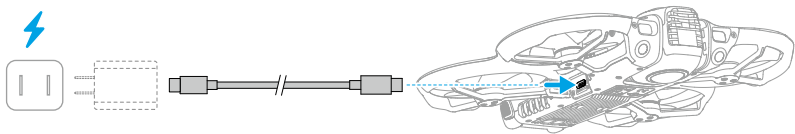
In- en uitschakelen

Druk en druk vervolgens opnieuw, en houd de aan-/uitknop nu ingedrukt om de drone in- of uit te schakelen. De ledlampjes voor het batterijniveau geven het batterijniveau weer wanneer de drone wordt ingeschakeld. De ledlampjes voor het batterijniveau gaan uit wanneer de drone wordt uitgeschakeld.

De batterij opladen

Laad de batterij vóór elk gebruik volledig op. We raden aan om de door DJI geleverde oplaadapparaten te gebruiken of andere opladers die het USB PD-snelaadprotocol ondersteunen.

Een lader gebruiken



- ⚠ • De batterij kan niet worden opgeladen als de drone is ingeschakeld.

De onderstaande tabel toont het batterijniveau tijdens het opladen.

Knipperpatroon	Batterijniveau
	0-50%
	51-75%
	76-99%
	100%

- 💡 • De knipperfrequentie van de ledlampjes voor het batterijniveau verschilt afhankelijk van de gebruikte USB-lader. Als het opladen snel verloopt, knipperen de ledlampjes voor het batterijniveau snel.
- Als er vier ledlampjes tegelijkertijd knipperen, geeft dit aan dat de batterij beschadigd is.

De oplaadhub gebruiken



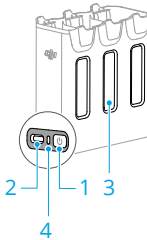
We raden aan om op de onderstaande link te klikken of de QR-code te scannen om de instructievideo te bekijken.



<https://www.dji.com/avata-360/video>

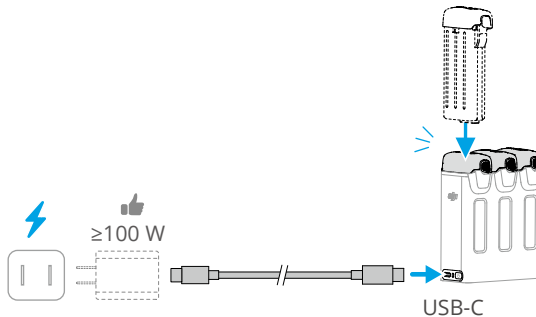
- ⚠ • De omgevingstemperatuur beïnvloedt de oplaadsnelheid. Het opladen gaat sneller in een goed geventileerde omgeving bij 25 °C.

- De oplaadhub is alleen compatibel met een specifiek model Intelligent Flight-batterij. Gebruik de oplaadhub NIET met andere batterijmodellen.
- Plaats de oplaadhub tijdens gebruik op een vlakke en stabiele ondergrond. Zorg ervoor dat het apparaat goed geïsoleerd is om brandgevaar te voorkomen.
- Raak de metalen klemmen van de batterijpoorten NIET aan.
- Reinig de metalen klemmen met een schone, droge doek als er vuil zichtbaar is.



1. Functiekноп
2. USB-C-connector
3. Batterijpoort
4. Statusleds

Hoe op te laden



Plaats de batterijen in de batterijpoorten van de oplaadhub totdat ze vastklikken. Sluit de oplaadhub aan op een stopcontact met behulp van een USB-lader.

De oplaadmethode varieert afhankelijk van het vermogen van de oplader. Raadpleeg onderstaande tabel voor meer informatie.

De accu kan na het opladen in de oplaadhub worden opgeslagen.

Opladervermogen < 65 W	Laadt in volgorde op van hoogste naar laagste batterijniveau.
------------------------	---

Opladervermogen $\geq 65\text{ W}$	Laadt drie batterijen tegelijkertijd op: Laadt eerst de twee batterijen met een lager batterijniveau op tot hetzelfde niveau als de hoogste en laadt vervolgens de batterijen tegelijkertijd op.
------------------------------------	--

Stroom accumuleren

- Plaats meer dan één batterij in de oplaadhub en houd de functieknop ingedrukt totdat de statusled groen gaat branden. De statusled van de oplaadhub knippert groen en de lading wordt overgebracht van de batterij met het laagste vermogensniveau naar de batterij met het hoogste vermogensniveau.
- Om de accumulatie van stroom te stoppen, houdt u de functieknop ingedrukt totdat de statusled geel gaat branden. Druk na het stoppen van de accumulatie op de functieknop om het vermogen van de batterijen te controleren.

	- Het accumuleren van stroom stopt automatisch in de volgende situaties: - De ontvangende batterij is volledig opgeladen of het vermogen van de batterij die levert is lager dan 8%. - Een oplader of extern apparaat is aangesloten op de oplaadhub tijdens het opladen. - De accumulatie van stroom wordt gedurende meer dan 15 minuten onderbroken vanwege een abnormale batterijtemperatuur. - Laad de batterij na accumulatie zo snel mogelijk op met het laagste vermogensniveau om ontladen te voorkomen.
--	---

Beschrijving van de statusled

Knipperpatroon	Beschrijving
Continu geel	De oplader is niet actief
Pulseert groen	De batterij is aan het opladen of er wordt stroom geaccumuleerd
Continu groen	Alle batterijen zijn volledig opgeladen of leveren voeding aan externe apparaten
Knippert geel	De temperatuur van de batterijen is te laag of te hoog (geen verdere actie nodig)
Continu rood	Voedings- of batterijfout (koppel de batterijen of oplader los en sluit ze opnieuw aan om het opladen te hervatten)

Mechanismen voor het beschermen van de batterij

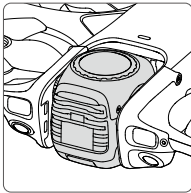
De ledlampjes voor het batterijniveau kunnen meldingen over de batterijbescherming weergeven die door afwijkende oplaadomstandigheden worden geactiveerd.

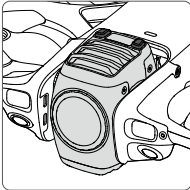
Ledlampjes	Knipperpatroon	Status
	LED2 knippert twee keer per seconde	Overstroom gedetecteerd
	LED2 knippert drie keer per seconde	Kortsluiting gedetecteerd
	LED3 knippert twee keer per seconde	Overlading gedetecteerd
	LED3 knippert drie keer per seconde	Overspanning oplader gedetecteerd
	LED4 knippert twee keer per seconde	De oplaadtemperatuur is te laag
	LED4 knippert drie keer per seconde	De oplaadtemperatuur is te hoog

Als een van de mechanismen voor het beschermen van de batterij is geactiveerd, trek de stekker van de oplader dan uit het stopcontact en sluit deze vervolgens weer aan om het opladen te hervatten. Als de oplaadtemperatuur niet normaal is, wacht dan tot deze weer normaal is. Het opladen van de batterij wordt automatisch hervat zonder dat de oplader hoeft te worden losgekoppeld en aangesloten.

4.9 Gimbal en camera

Nadat de drone is opgestegen, varieert de status van de gimbal afhankelijk van de lensmodus.

Lensmodus	Gimbalstatus	Beschrijving
 360°		De gimbal blijft stationair en alleen de cameraweergave kan worden aangepast.

Lensmodus	Gimbalstatus	Beschrijving
 Enkele lens		De kanteling van de gimbal kan worden aangepast.

- ☀ • Wanneer de drone voor het eerst opstijgt, zal de gimbal automatisch roteren om de camera in de 360°-modus te wisselen. Bij volgende starts zal de gimbal doorroteren naar de lensmodus die tijdens de vorige vlucht werd gebruikt of die vóór de start werd ingesteld.
- Wanneer de drone landt, zal de gimbal automatisch terugdraaien naar de vergrendelde positie met de voetsteunen naar beneden gericht.

Gimbal-mededeling

- ⚠ • Zorg ervoor dat er geen stickers of voorwerpen op de gimbal zitten voordat u opstijgt. Laat de drone vanaf een open en vlakke ondergrond opstijgen om de gimbal te beschermen. We raden aan om het product te gebruiken in combinatie met het meegeleverde opvouwbare landingsplatform. Tik of klop NIET op de gimbal wanneer de drone is ingeschakeld.
- Verwijder de gimbalbescherming voordat u de drone inschakelt. Bevestig de gimbalbescherming wanneer de drone niet in gebruik is. Zorg ervoor dat de gimbal in de vergrendelde stand staat wanneer u de gimbalbescherming bevestigt.
- Precisie-elementen in de gimbal kunnen beschadigd raken door een botsing of stoten, waardoor de gimbal abnormaal zal functioneren. Zorg ervoor dat de gimbal niet beschadigd kan worden.
- Zorg dat er geen stof of zand op de gimbal, met name in de motoren, terecht komt.
- Voeg GEEN extra lading toe aan de gimbal anders dan een officieel accessoire. Het is mogelijk dat de gimbal hierdoor niet meer normaal kan functioneren en het kan zelfs leiden tot blijvende motorschade.
- Bij het vliegen in zware mist of wolken kan de gimbal nat worden, wat tot een tijdelijke storing kan leiden. De gimbal herstelt zijn volledige functionaliteit als deze eenmaal droog is.

- GEBRUIK de drone NIET bij regenachtig weer of bij sneeuw. Als u tijdens de vlucht regen of sneeuw tegenkomt, land dan meteen en reinig het oppervlak van de gimbal en de gimbalmotor onmiddellijk.
 - Als er harde wind is, kan de gimbal trillen tijdens het opnemen.
 - Zorg er bij het plaatsen van de drone voor dat de gimbal vergrendeld is en dat de voetsteunen naar beneden wijzen. Indien de gimbal niet vergrendeld is, voert u een handmatige rotatie uit naar de vergrendelde positie of schakelt u de drone in wanneer deze horizontaal staat en de gimbal vrij is. De gimbal keert automatisch terug naar de vergrendelde positie.
 - Indien de drone na het inschakelen gedurende langere tijd niet horizontaal wordt geplaatst of indien zij aanzienlijk wordt geschud, kan het zijn dat de gimbal niet meer functioneert en zich opnieuw instelt. Leg in dat geval de drone plat neer en wacht tot het weer werkt.
 - In de Enkele lensmodus kan het gebeuren dat, indien de kantelhoek van de gimbal groot is, de gimbal in de limietbeveiliging gaat en automatisch zijn hoek aanpast wanneer de drone versnelt, vertraagt of remt.
 - Indien de motor tijdens de vlucht onverwachts stopt, zal de gimbal automatisch terugdraaien naar de vergrendelde positie.
-

Gimbal-hoek

In de Enkele lensmodus:

- Afstandsbediening: Gebruik de gimbal-wiel op de afstandsbediening of DJI Fly om de kantelhoek van de gimbal te regelen. Houd in de cameraweergave van DJI Fly het scherm ingedrukt totdat de gimbal-aanpassingsbalk verschijnt. Versleep de balk om de hoek van de gimbal te regelen.
- Bewegingscontroller: Tijdens de vlucht, of wanneer de gashendel niet is ingedrukt en de drone zweeft, kunt u de bewegingscontroller omhoog en omlaag kantelen om de kanteling van de gimbal te regelen.



In de 360°-modus blijft de gimbal stationair en worden de bovenstaande methoden uitsluitend gebruikt om de cameraweergave aan te passen.

Gimbalmodi

Er zijn twee gimbalmodi beschikbaar om aan verschillende opnamebehoeften te voldoen.

Volgmodus: De hoek van de gimbal blijft stabiel ten opzichte van het horizontale vlak. Deze modus is geschikt voor het vastleggen van stabiele beelden.

FPV-modus: De gimbal draait synchroon met de drone om een eerste-persoons vliegervaring te bieden.

 De gimbalmodus kan alleen worden geselecteerd in de 360°-modus.

- Afstandsbediening: Ga naar de cameraweergave in DJI Fly, tik op *** > **Control** en selecteer de gimbalmodus.
- Bril: Ga naar **Instellingen > Bediening** en selecteer de gimbalmodus.

Camera-mededeling

-  • Stel de cameralens **NIET** bloot aan een omgeving met laserstralen, zoals een lasershow, en richt de camera niet langdurig op sterke lichtbronnen, zoals de zon op een heldere dag, om schade aan de sensor te vermijden.
 - Zorg ervoor dat de temperatuur en de vochtigheid tijdens gebruik en opslag geschikt zijn voor de camera.
 - Gebruik om schade of een slechte beeldkwaliteit te voorkomen een lensreiniger voor het schoonmaken van de lens.
 - Blokkeer de ventilatiegaten op de camera **NIET**, aangezien de warmte die gegenereerd wordt het apparaat kan beschadigen of letsel kan veroorzaken.
 - De drone maakt standaard gebruik van de SmartPhoto-modus in Enkele opname met een resolutie van 120 MP, die functies zoals scèneherkenning of HDR integreert voor optimale resultaten. SmartPhoto moet meerdere opnamen continu maken voor beeldsynthese. Wanneer de drone of de gimbal beweegt, wordt SmartPhoto niet ondersteund en kan de beeldkwaliteit verschillen.
 - De foto's die zijn gemaakt in de Enkele opname hebben geen HDR-effect in de volgende situaties:
 - ♦ Wanneer de drone of de gimbal beweegt, of als de drone niet stabiel kan zweven door hoge windsnelheden.
 - ♦ De camera staat in de automatische modus en de EV-instelling is handmatig aangepast.
 - ♦ De camera bevindt zich in de modus Pro/Handmatig.
 - Het is normaal dat onderdelen van de drone in de liveweergave verschijnen. Ze zullen niet in het uiteindelijke beeldmateriaal verschijnen.
-

4.10 Beeldmateriaal opslaan en exporteren

Opbergen

De drone ondersteunt het gebruik van een microSD-kaart om uw foto's en video's op te slaan. Raadpleeg de technische gegevens voor meer informatie over aanbevolen microSD-kaarten.

Foto's en video's kunnen ook worden opgeslagen in de interne opslag van de drone als er geen microSD-kaart beschikbaar is.

-
-  Een microSD-kaart met een UHS-I Speed Grade 3-classificatie of hoger is vereist om optimale opnamekwaliteit te garanderen. Raadpleeg de technische gegevens voor meer informatie over aanbevolen microSD-kaarten.
-

Exporteren

- Gebruik QuickTransfer om de beelden naar een mobiel apparaat te exporteren.
- Sluit de drone aan op een computer met behulp van een datakabel, exporteer de beelden in de interne opslag van de drone of op de microSD-kaart die op de drone is gemonteerd. De drone hoeft tijdens het exportproces niet ingeschakeld te worden.
- Verwijder de microSD-kaart uit de drone, plaats deze in een kaartlezer en exporteer de beelden op de microSD-kaart via de kaartlezer.

-
-  • Zorg ervoor dat de SD-kaartsleuf en de microSD-kaart schoon zijn en geen vreemde voorwerpen bevatten tijdens gebruik.
- Verwijder de microSD-kaart NIET uit de drone wanneer u foto's of video's maakt. Anders kan de microSD-kaart beschadigd raken.
 - Controleer vóór gebruik de camera-instellingen om te controleren of ze naar wens zijn geconfigureerd.
 - Maak een paar foto's of video's voordat u belangrijke foto's of video's gaat maken om te testen of de camera correct werkt.
 - Zorg ervoor dat u de drone correct uitschakelt. Als u dit niet doet, worden de cameraparameters niet opgeslagen en kunnen opgenomen foto's of video's worden beïnvloed. DJI is niet verantwoordelijk voor verlies veroorzaakt door een foto of video die is opgenomen op een manier die niet machinaal leesbaar is.
-

Panoramavideo's bewerken

Panoramavideo's die met de camera zijn opgenomen, moeten worden bewerkt voordat je ze als gewone video's kunt delen. Gebruik DJI Fly op je telefoon voor snelle bewerkingen of professionele software op je computer voor geavanceerde bewerkingen.

Bekijk de instructievideo's voor meer informatie.



<https://www.dji.com/avata-360/video>

4.11 QuickTransfer

Volg de onderstaande stappen om snel foto's en video's van de drone naar uw mobiele apparaat te downloaden.

1. Zet de drone aan en wacht tot de zelfdiagnostische tests van de drone voltooid zijn.
2. Schakel bluetooth en wifi in op het mobiele apparaat en zorg ervoor dat de positioneringsfunctie ook is ingeschakeld.
3. Ga naar de QuickTransfer-modus via een van de onderstaande methoden.
 - Start DJI Fly op het mobiele apparaat en tik op de QuickTransfer-kaart op het startscherm.
 - Start DJI Fly op het mobiele apparaat, ga naar Album en tik op  in de rechterbovenhoek.
4. Eenmaal succesvol verbonden, kunnen de bestanden in de drone met hoge snelheid worden benaderd en gedownload. Houd er rekening mee dat u, wanneer u het mobiele apparaat voor de eerste keer met de drone verbindt, de aan-uitknop van de drone ingedrukt moet houden om te bevestigen.

QuickTransfer in slaapstand

Indien de functie 'QuickTransfer in slaapstand' is ingeschakeld, kan QuickTransfer worden gebruikt terwijl de drone is uitgeschakeld.

1. QuickTransfer in slaapstand is standaard ingeschakeld.



Indien de drone is verbonden met een afstandsbediening, ga dan naar de cameraweergave in DJI Fly, tik op ***** > Camera** om QuickTransfer in slaapstand in of uit te schakelen.

2. Wanneer u QuickTransfer in slaapstand gebruikt, kunt u alleen verbinding maken met de drone waarop het slaapstandpictogram wordt weergegeven. De drone zal in de slaapstand gaan nadat hij is uitgeschakeld. De methode voor het gebruik van QuickTransfer blijft hetzelfde als in de ingeschakelde toestand. Indien het mobiele apparaat en de drone niet via wifi zijn verbonden of indien de app langer dan 1 minuut wordt afgesloten (zonder dat er een download bezig is), wordt QuickTransfer automatisch afgesloten en keert de drone terug naar de slaapstand.

Slaapstand schakelt automatisch uit onder de volgende omstandigheden:

- De drone is gedurende 12 uur niet in gebruik.
- De batterij wordt vervangen.
- Een USB-C-kabel wordt aangesloten op de drone.

Om de slaapstand te herstellen, zorg ervoor dat er geen USB-C-verbinding met de drone is en druk vervolgens eenmaal op de aan/uit-knop en wacht ongeveer 15 seconden.

Wanneer u de slaapstand herstelt of Allow QuickTransfer in slaapstand gebruikt voor verzending, zullen de led's voor het batterijniveau 1 en 2 en led's 3 en 4 afwisselend knipperen.



- De maximale downloadsnelheid kan alleen worden bereikt in landen en regio's waar de 5,8 GHz-frequentie door wet- en regelgeving is toegestaan, bij gebruik van apparaten die de 5,8 GHz-frequentieband en de wifiverbinding ondersteunen, en in een omgeving zonder interferentie of obstructie. Indien 5,8 GHz niet is toegestaan volgens lokale regelgeving (zoals in Japan), of indien uw mobiele apparaat de 5,8 GHz-frequentieband niet ondersteunt, of indien er sprake is van ernstige interferentie in de omgeving, zal QuickTransfer de 2,4 GHz-frequentieband gebruiken en zal de maximale downloadsnelheid worden verlaagd tot 13 MB/s.
- Bij gebruik van QuickTransfer is het niet nodig om het wifiwachtwoord in te voeren op de instellingenpagina van het mobiele apparaat om verbinding te maken. Start DJI Fly en er verschijnt een melding om verbinding te maken met de drone.
- Gebruik QuickTransfer in een onbelemmerde omgeving zonder interferentie en blijf uit de buurt van storingsbronnen zoals draadloze routers, bluetooth luidsprekers of hoofdtelefoons.

Afstandsbediening

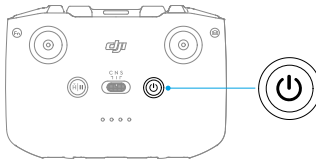
5 Afstandsbediening

5.1 De afstandsbediening gebruiken

In- en uitschakelen

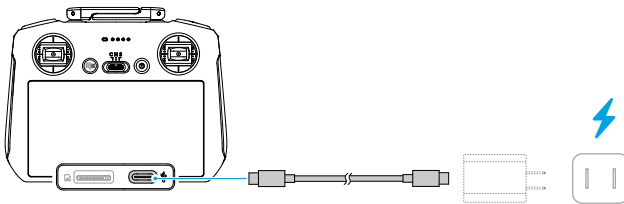
Druk één keer op de aan/uit-knop om het huidige batterijniveau te controleren.

Druk op de aan/uit-knop en druk vervolgens nogmaals op de aan/uit-knop en houd deze ingedrukt om de afstandsbediening in of uit te schakelen.



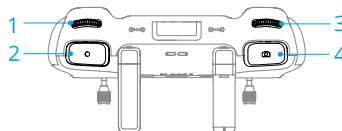
De batterij opladen

Sluit de oplader aan op de USB-C-poort op de afstandsbediening.



- ⚠ • Laad de afstandsbediening vóór elke vlucht volledig op. De afstandsbediening geeft een geluidswaarschuwing wanneer het batterijniveau laag is.
- Laad de batterij minimaal eens per drie maanden volledig op om ervoor te zorgen dat de batterij in goede staat blijft.

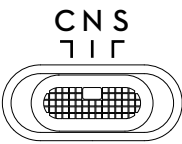
De gimbal en camera bedienen



- 1. **Gimbal-wiel:** Regelt de kanteling van de gimbal/weergave.
- 2. **Opnameknop:** Druk eenmaal om de opname te starten of te stoppen.
- 3. **Keuzeknop voor camerabediening:** Gebruik deze optie om de zoom standaard aan te passen. De draaiknopfunctie kan worden ingesteld om de brandpuntsafstand, LW (lichtwaarde), de sluitertijd en ISO aan te passen.
- 4. **Sluiterknop:** Druk helemaal omlaag om een foto te maken.

Vliegmodus-schakelaar

Selecteer de gewenste vliegmodus met de schakelaar.

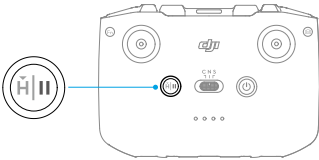


Positie	Vliegmodus
C	Cine-modus
N	Normale modus
S	Sport-modus

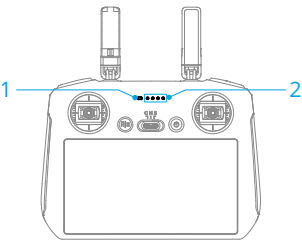
Vliegpauze/RTH-knop

Druk één keer op deze knop om de drone te laten remmen en te laten stilhangen in de lucht.

Houd de knop ingedrukt totdat de afstandsbediening piept en RTH start. De drone keert terug naar het laatst geregistreerde thuispunt. Druk nogmaals op de knop om RTH te annuleren en de controle over de drone weer over te nemen.



5.2 Ledlampjes van de afstandsbediening



- 1. Statusled
- 2. Ledlampjes voor batterijniveau

Statusled

Knipperpatroon	Beschrijving
— Continu rood	Ontkoppeld van de drone.
..... Rood knipperend	Het batterijniveau van de drone is laag.
..... Continu groen	Verbonden met de drone.
..... Blauw knipperend	De afstandsbediening is gekoppeld aan een drone.
— Continu geel	Bijwerken firmware mislukt.
— Continu blauw	Bijwerken firmware gelukt.
..... Geel knipperend	Het batterijniveau van de afstandsbediening is laag.
..... Cyaan knipperend	Joysticks niet gecentreerd.

Ledlampjes voor batterijniveau

Knipperpatroon	Batterijniveau
	76-100%
	51-75%
	26-50%
	0-25%

5.3 Waarschuwing afstandsbediening

De afstandsbediening piept om aan te geven dat er een fout of waarschuwing is. Let op wanneer er meldingen op het aanraakscherm of in DJI Fly verschijnen.

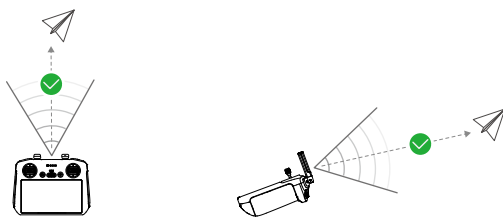
Schuif omlaag vanaf de bovenkant van het scherm en selecteer dempen om alle waarschuwingen uit te schakelen, of schuif de volumebalk naar 0 om sommige waarschuwingen uit te schakelen.

De afstandsbediening geeft tijdens RTH een geluidswaarschuwing die u niet kunt annuleren. De afstandsbediening geeft een geluidswaarschuwing wanneer het batterijniveau van de afstandsbediening laag is. Een waarschuwing voor een laag batterijniveau kunt u annuleren door op de aan-/uitknop te drukken. Als het batterijniveau kritiek laag is, kunt u de waarschuwing niet annuleren.

Er wordt een waarschuwing gegeven als de afstandsbediening een tijdje niet wordt gebruikt terwijl deze is ingeschakeld maar niet is verbonden met de drone. Het schakelt automatisch uit nadat de waarschuwing is gestopt. Beweeg de joysticks of druk op een willekeurige knop om de waarschuwing te annuleren.

5.4 Optimale transmissiezone

Het signaal tussen de drone en de afstandsbediening is het meest betrouwbaar wanneer de antennes zoals hieronder is geïllustreerd ten opzichte van de drone zijn gepositioneerd. Als het signaal zwak is, pas de oriëntatie van de afstandsbediening dan aan of laat de drone dichterbij de afstandsbediening vliegen.



- Gebruik GEEN andere draadloze apparaten die op dezelfde frequentie werken als de afstandsbediening. Anders zal de afstandsbediening interferentie ondervinden.
- Er wordt een melding weergegeven in DJI Fly als het transmissiesignaal zwak is tijdens het vliegen. Pas de oriëntatie van de afstandsbediening aan op basis van de standindicator om ervoor te zorgen dat de drone zich binnen het optimale transmissiebereik bevindt.

5.5 De afstandsbediening koppelen

De afstandsbediening is al aan de drone gekoppeld wanneer deze als een combo worden gekocht. Zo niet, volg dan de onderstaande stappen om na activering de afstandsbediening en de drone te koppelen.

1. Schakel de drone en de afstandsbediening in.
2. Start DJI Fly.
3. Tik in cameraweergave op *** > **Control (besturing) > Re-pair to Aircraft (opnieuw koppelen met drone)**. Tijdens het koppelen knippert de statusled van de afstandsbediening blauw en geeft de afstandsbediening een pieptoon.
4. Houd de aan-/uitknop van de drone langer dan vier seconden ingedrukt. De drone piept en de ledlampjes voor het batterijniveau knipperen achtereenvolgens om aan te geven dat de drone gereed is om te koppelen. De afstandsbediening piept twee keer en de statusled brandt continu groen om aan te geven dat het koppelen is gelukt.



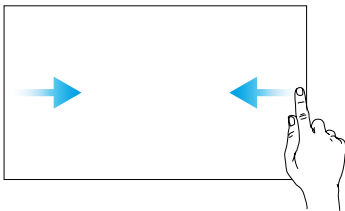
- Zorg ervoor dat de afstandsbediening tijdens het koppelen niet meer dan 0,5 meter van de drone verwijderd is.
- De afstandsbediening wordt automatisch ontkoppeld van een drone als een nieuwe afstandsbediening aan dezelfde drone wordt gekoppeld.

5.6 Het aanraakscherm bedienen

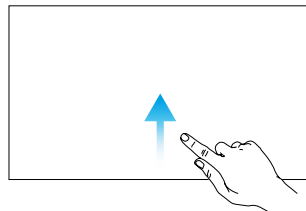


- Merk op dat het aanraakscherm niet waterdicht is. Ga voorzichtig te werk.

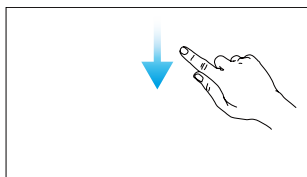
Schermgelaten



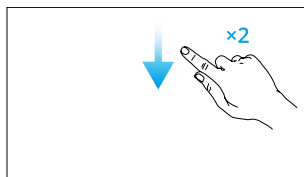
Terug: Schuif van links naar rechts naar het midden van het scherm om terug te keren naar het vorige scherm.



Terug naar DJI Fly: Schuif omhoog vanaf de onderkant van het scherm om terug te keren naar DJI Fly.



De statusbalk openen: Schuif omlaag vanaf de bovenkant van het scherm om de statusbalk te openen in DJI Fly. De statusbalk geeft de tijd, het wifi-sigitaal, het batterijniveau van de afstandsbediening enz. weer.



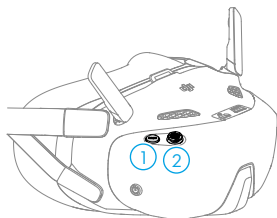
Snelle instellingen openen: Schuif twee keer naar beneden vanaf de bovenkant van het scherm om Snelle instellingen te openen in DJI Fly.

Bril en bewegingscontroller

6 Bril en bewegingscontroller

6.1 Bril bedienen

Brilknoppen



1. Terugknop

Druk om terug te keren naar het vorige menu of de huidige weergave te verlaten.

2. 5D-knop

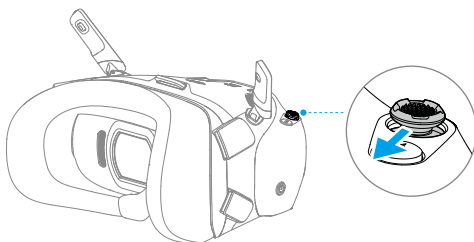
Druk of duw om verschillende menu's te openen vanuit de FPV-weergave van de bril. Nadat het menu is geopend, duwt u om door het menu te navigeren of de parameterwaarde aan te passen. Druk om de selectie te bevestigen.

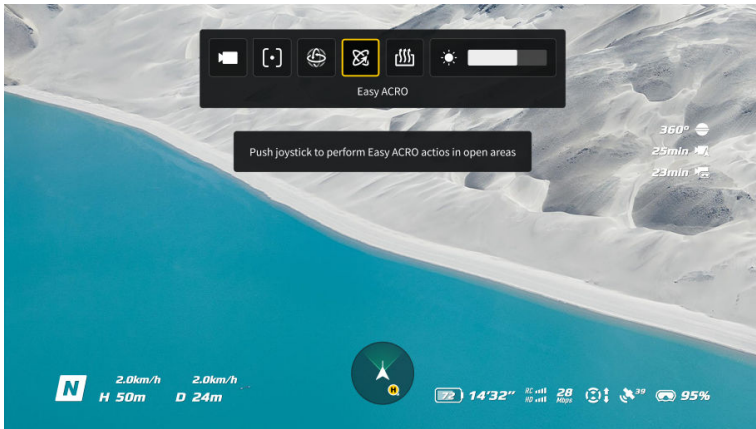
Tijdens het afspelen van de video kunt u de knop indrukken om de video te bedienen.

Het menu openen

Snelmenu

Duw de 5D-knop naar achteren vanuit de FPV-weergave om het snelmenu te openen.

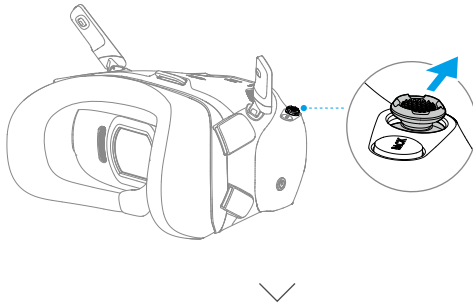


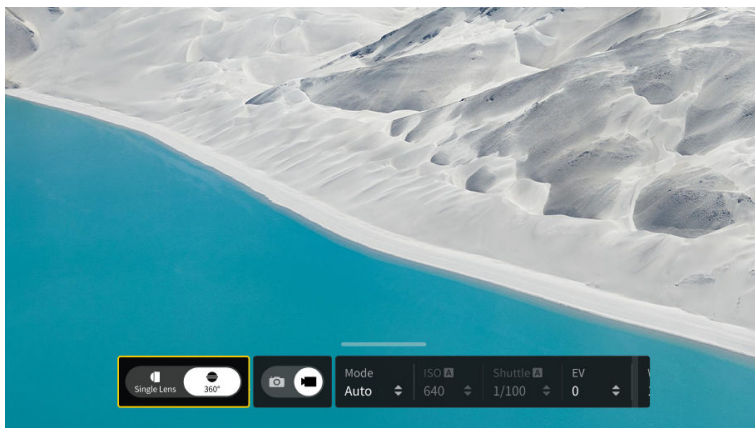


Camera-instellingen

Duw de 5D-knop vanuit de FPV-weergave naar voren om het paneel met camera-instellingen te openen.

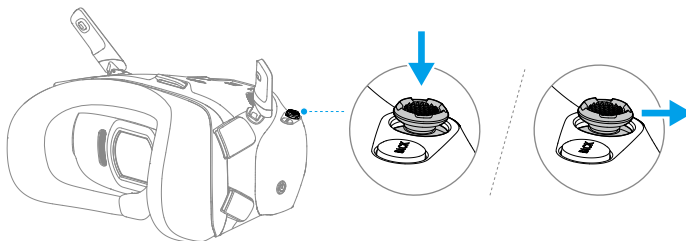
Duw in het parameterpaneel naar rechts om meer parameters te bekijken en in te stellen.





Brilmenu

Druk op de 5D-knop of duw deze naar rechts in de FPV-weergave om het menu te openen.

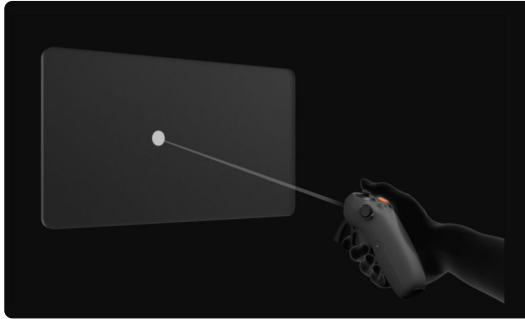


-
- Met de functie **Instellingen > Veiligheid** kunt u via Cameraweergave vóór verlies de locatie van de drone vinden. Hiervoor wordt gebruikgemaakt van de videobeelden van de drone in de periode voordat het signaal verloren ging. Als de drone nog steeds signaal- en batterijvoeding heeft, schakel dan de ESC-pieptoon in om de drone te lokaliseren met behulp van een piepgeluid dat door de drone wordt uitgezonden.
 - Ga naar **Instellingen > Bediening** om de tutorial voor de bril te bekijken.
-

AR-cursor

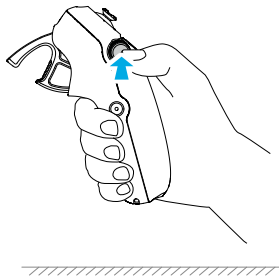
- ⚠ • AR-cursor kan niet goed functioneren wanneer deze wordt gebruikt op bewegende objecten, zoals auto's en schepen.

Vóór het opstijgen of wanneer u de vergrendelknop gebruikt om de drone te laten zweven, kunnen gebruikers de AR-cursor (de witte lijn met een cirkel aan het einde) gebruiken om te communiceren met het scherm van de bril.



De cursor opnieuw centreren

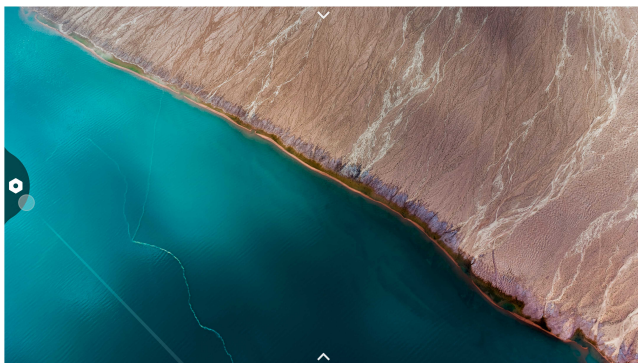
Als de cursor niet op het scherm van de bril wordt weergegeven, houdt u de bewegingscontroller vast zoals hieronder weergegeven en houdt u vervolgens de draaiknop aan de linkerkant van de bewegingscontroller ingedrukt om de cursor opnieuw te centreren.



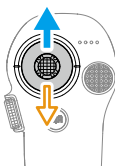
Als de cursor nog steeds niet kan worden gevonden, kantelt u de bewegingscontroller omhoog of omlaag totdat de cursor op het scherm verschijnt.

Het menu bedienen

- Verplaats de cursor met bewegingen van de bewegingscontroller naar de pijl aan de linkerkant van het scherm. Druk de accelerator voorzichtig in tot de eerste stoppositie, waarna de cursor klein wordt en het menu wordt geopend.

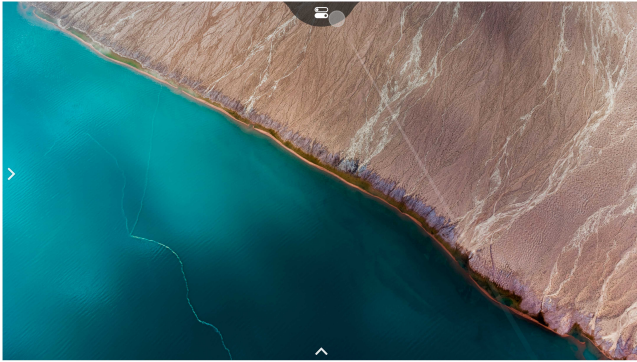


Gebruik de joystick op de bewegingscontroller om omhoog of omlaag te scrollen in het menu.

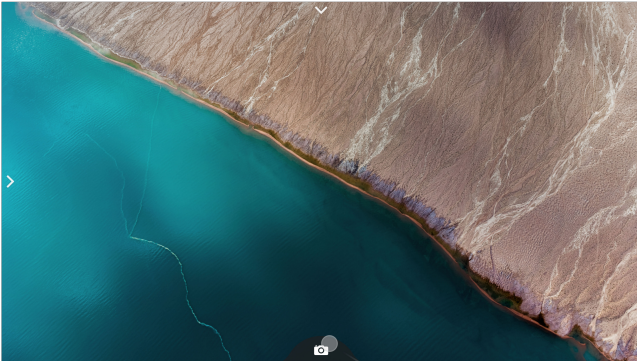


Om het vorige menu te verlaten of terug te keren, duwt u de accelerator naar voren of drukt u zachtjes op de accelerator wanneer de cursor op een lege plek op het scherm staat.

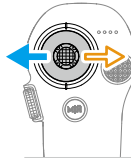
- Verplaats de cursor naar de pijl bovenaan het scherm, druk op de accelerator om het snelmenu te openen en configureer instellingen zoals opnemen.



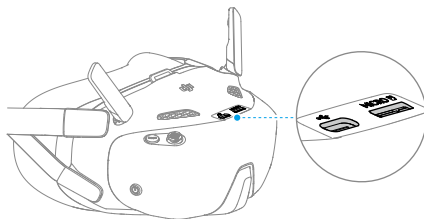
- Verplaats de cursor naar de pijl onder aan het scherm, druk op de accelerator om de camera-instellingen te openen en configureer de instellingen voor de parameters van de dronecamera.



Gebruik de joystick op de bewegingscontroller om links of rechts te scrollen in het menu.



Beeldmateriaal van bril opslaan en exporteren



Beeldmateriaal opslaan

De bril ondersteunt de installatie van een microSD-kaart. Nadat een microSD-kaart is geplaatst en Opnemen met is ingesteld op zowel de drone als de bril terwijl de drone video opneemt, neemt de bril tegelijkertijd de liveweergave op die op het scherm wordt weergegeven en slaat deze op de microSD-kaart van de bril op.

Beeldmateriaal exporteren

Het opgenomen beeldmateriaal kan via de volgende methoden worden geëxporteerd.

- Zet de bril aan. Sluit de USB-C-poort van de bril aan op een computer en volg de aanwijzingen op het scherm om de beelden te exporteren.
- Verwijder de microSD-kaart uit de bril, plaats deze in een kaartlezer en exporteer de beelden op de microSD-kaart via de kaartlezer.

De schermopname bevat standaard de OSD-elementen. Om het scherm op te nemen zonder de OSD-elementen, wijzigt u de instellingen zoals hieronder weergegeven:

1. Open het brilmenu.
2. Selecteer **Instellingen > Camera > Geavanceerde camera-instellingen** en schakel **Opname cameraweergave** uit.

Liveweergave delen

DJI Goggles N3 kan een vluchtliveweergave delen via de volgende methoden.

-
- ☀ • Schakel de drone, de bril en het afstandsbedieningsapparaat in. Zorg ervoor dat alle apparaten verbonden zijn.
-
- ⚠ • Gebruik Liveweergave delen voordat u opstijgt, of wanneer de drone remt of zweeft, om te voorkomen dat u de werking van de piloot hindert.

- De bril ondersteunt slechts het verbinden met één smartphone tegelijk om de liveweergave te delen. Andere smartphones kunnen gedurende deze periode geen verbinding maken.
 - Wanneer verbonden met een smartphone, wordt het delen van liveweergave gepauzeerd bij het bekijken van de afbeeldingen of video's in het album. Sluit het album om het delen te herstellen.
 - Bij gebruik van de uitzendmodus moeten het publiek en de pilootbril hetzelfde dronemodel selecteren.
-

Bekabelde verbinding met smartphone

1. Verbind de USB-C-poort van de bril met de smartphone.
2. Start de DJI Fly-app en tik op **GA VLIEGEN** in de rechter benedenhoek van het scherm om de liveweergave te openen.

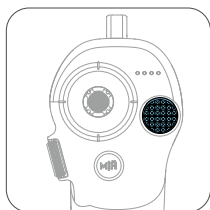
Uitzenden naar andere brillen

1. Ga naar het DJI Goggles N3-menu, selecteer **Transmissie** en open het **Piloot**-submenu.
2. Schakel de uitzendmodus in en het apparaatnummer wordt weergegeven.
3. Ga op de andere bril naar het brilmenu, selecteer **Transmissie** en open het submenu **Publiek**.
4. Als een bril in de buurt de uitzendmodus inschakelt, kunnen het apparaat en de signaalsterkte ervan worden bekeken in het submenu **Publiek**. Selecteer het apparaatnummer om toegang te krijgen tot de liveweergave. Overschakelen naar het **Piloot**-submenu om de gedeelde liveweergave te verlaten.

6.2 De bewegingscontroller gebruiken

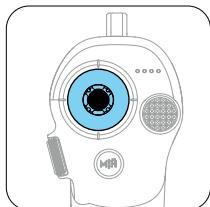
Knopfuncties

Vergrendelknop



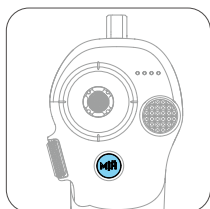
- Opstijgen: Druk tweemaal om de motoren van de drone te starten en houd vervolgens ingedrukt om de drone te laten opstijgen. De drone zal stijgen tot ongeveer 1,2 m en blijven zweven.
- Landen: Houd ingedrukt terwijl de drone zweeft om de drone te laten landen en de motoren te stoppen.
- Remmen: Druk om het vliegtuig te laten remmen en op zijn plaats te laten zweven.

Joystick



- Beweeg omhoog of omlaag om de drone te laten stijgen of dalen.
- Beweeg naar links of rechts om de drone horizontaal naar links of rechts te laten bewegen.
- Beweeg de joystick om verschillende Easy ACRO-acties uit te voeren wanneer Easy ACRO is ingeschakeld.

Modusknop

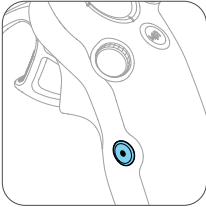


- Druk om tussen sportmodus en normale modus te schakelen.
- Druk en houd ingedrukt om RTH te starten. Wanneer de drone RTH uitvoert, drukt u één keer op de modus-knop of de vergrendelknop om RTH te annuleren.
- Wanneer het batterijniveau laag is en slechts voldoende om naar de thuisbasis te vliegen, verschijnt er een waarschuwing op de bril en wordt RTH geactiveerd na de melding. Druk één keer op de modus-knop om de melding te annuleren.



Regelknop

- Draai om de weergave te kantelen tijdens RTH en landen (boven 2 m).
- Draai aan de draaiknop om te schakelen tussen Easy ACRO-acties wanneer Easy ACRO is ingeschakeld.
- Houd de draaiknop ingedrukt om de cursor op het scherm te centreren wanneer u de AR-cursor gebruikt.



Sluiter/opnameknop

- Eenmaal indrukken: Een foto nemen of de opname starten/stoppen.
- Ingedrukt houden: Schakelen tussen foto- en videomodus.

Waarschuwing bewegingscontroller

De afstandsbediening geeft een waarschuwing wanneer het batterijniveau zich tussen de 6% tot 10% bevindt. Een waarschuwing voor een laag batterijniveau kan worden geannuleerd door op de aan/uit-knop te drukken. Er klinkt een waarschuwing voor kritiek accuniveau wanneer het accuniveau minder dan 5% bedraagt en dit kan niet worden geannuleerd. De afstandsbediening geeft tijdens de RTH een waarschuwingssignaal, dat niet kan worden geannuleerd.

Optimaal zendgebied

Het signaal is het meest betrouwbaar wanneer de relatieve afstand tussen de bewegingscontroller en de bril minder dan 3 m bedraagt.



- ⚠ • Het wordt aanbevolen om het apparaat in een open buitenomgeving te gebruiken om te voorkomen dat er obstakels tussen de bewegingscontroller en de bril aanwezig zijn. Anders kan de transmissie worden beïnvloed.
 - GEBRUIK GEEN andere draadloze apparaten op dezelfde frequentie als de bewegingscontroller, om interferentie te voorkomen.
-

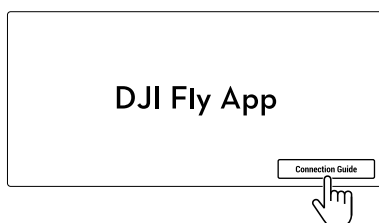
6.3 Koppelen

Vorbereiding vóór koppeling:

1. Schakel de drone, de bril en de afstandsbediening in vóór de koppeling. Zorg ervoor dat de apparaten zich tijdens het koppelen binnen 0,5 m van elkaar bevinden. Zorg ervoor dat de apparaten zijn bijgewerkt naar de nieuwste firmwareversie en voldoende batterijniveau hebben.
2. Open het brilmenu, selecteer **Status** en zorg ervoor dat het dronemodel dat bovenaan het menu wordt weergegeven correct is. Selecteer anders **Veranderen** in de rechterbovenhoek van het menu en selecteer vervolgens de juiste drone.

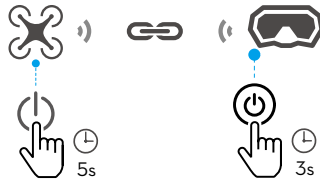
Koppelen via DJI Fly-app (aanbevolen)

Houd de bril na activering aangesloten op de smartphone. Tik op **Verbindingshandleiding** in DJI Fly vanaf de smartphone en volg de instructies op het scherm om te koppelen.



Koppelen via knop

1. De drone en de bril koppelen:



- Houd de aan/uit-knop op de drone ingedrukt totdat deze één keer piept en de LED's voor het batterijniveau achtereenvolgens beginnen te knipperen.
- Houd de aan/uit-knop op de bril ingedrukt totdat de bril continu begint te piepen en de aan/uit-knop geel beginnen te knipperen.
- Zodra de koppeling is voltooid, branden de LED's voor het batterijniveau van de drone en worden het batterijniveau, de pieptoon van de bril en de beeldtransmissie normaal weergegeven.

2. De bril en het afstandsbedieningsapparaat koppelen:



- Houd de aan/uit-knop op de bril ingedrukt totdat de bril continu begint te piepen en de aan/uit-knop geel beginnen te knipperen.
- Houd de aan/uit-knop op de afstandsbediening ingedrukt totdat deze continu begint te piepen en de LED's voor het batterijniveau achtereenvolgens beginnen te knipperen.
- Zodra de koppeling is voltooid, stoppen de bril en de afstandsbediening met piepen en wordt het batterijniveau weergegeven.



- De drone kan tijdens de vlucht met slechts één afstandsbedieningsapparaat worden bestuurd. Als de drone is gekoppeld aan meerdere afstandsbedieningen, schakel dan de andere afstandsbedieningen uit voordat u gaat koppelen.

6.4 Reiniging en onderhoud

Maak het oppervlak van de bril schoon met een zachte, droge, schone doek. Gebruik het lensreinigingsdoekje en maak de lenzen schoon met cirkelvormige bewegingen van het midden naar de buitenkant.



- Maak de geïntegreerde brillenlenzen NIET schoon met alcoholdoekjes.
 - Maak de lenzen voorzichtig schoon. NIET krassen, omdat dit de beeldkwaliteit zal beïnvloeden.
 - Gebruik GEEN alcohol of andere reinigingsmiddelen om de schuimvulling en de zachte kant van het batterijvak schoon te maken.
 - U mag de schuimvulling en de zachte zijde van het batterijvak of andere componenten NIET met scherpe voorwerpen krassen of scheuren.
 - Bewaar de bril op een droge plaats bij kamertemperatuur, om schade aan de lenzen en andere optische componenten door hoge temperaturen en vochtige omgevingen te voorkomen.
 - Houd de lenzen uit de buurt van direct zonlicht, om brandwonden op het scherm te voorkomen.
-

Bijlage

7 Bijlage

7.1 Specificaties

Bezoek de volgende website voor de specificaties.

<https://www.dji.com/avata-360/specs>

7.2 Compatibiliteit

Bezoek de volgende website voor informatie over compatibele producten.

<https://www.dji.com/avata-360/faq>

7.3 Firmware bijwerken

DJI Fly gebruiken

Als u de afstandsbediening gebruikt, verbind dan de drone en de afstandsbediening en start DJI Fly. U ontvangt een melding als er een nieuwe firmware-update beschikbaar is. Volg de instructies op het scherm om het bijwerken te starten. Houd er rekening mee dat u de firmware niet kunt bijwerken als de afstandsbediening niet is gekoppeld met de drone. Tijdens het bijwerken van de firmware is een internetverbinding vereist.

Wanneer u Meeslepende bewegingsbediening gebruikt, schakelt u de drone, de bril en de afstandsbediening in en zorgt u ervoor dat alle apparaten zijn gekoppeld. Verbind de USB-C-poort van de bril met de smartphone. Start DJI Fly en volg de instructies om bij te werken. Tijdens het bijwerken van de firmware is een internetverbinding vereist.

DJI Assistant 2 (consumentendroneserie) gebruiken

1. Schakel het apparaat in. Sluit het apparaat aan op een computer met een USB-C-kabel.
2. Start DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series) en meld u aan met uw DJI account.
3. Selecteer het apparaat en klik op **Firmware Update (firmware bijwerken)** aan de linkerkant van het scherm.
4. Selecteer de firmware-versie.
5. Wacht tot de firmware is gedownload. Het bijwerken van de firmware start automatisch. Wacht totdat het bijwerken van de firmware is voltooid.



- De batterijfirmware is opgenomen in de firmware van de drone. Zorg ervoor dat u alle batterijen bijwerkt.

- Zorg ervoor dat u alle stappen volgt om de firmware bij te werken, anders kan het bijwerken mislukken.
- Zorg ervoor dat de computer is verbonden met internet tijdens het bijwerken.
- Koppel de USB-C-kabel NIET los tijdens het bijwerken.
- Het bijwerken van de firmware duurt ongeveer 10 minuten. Tijdens het updateproces is het normaal dat de gimbal verstoord raakt, het statuslampje van de drone knippert en de drone opnieuw wordt gestart. Wacht rustig totdat het bijwerken is voltooid.

Bezoek de volgende link en raadpleeg de *Releaseopmerkingen* voor informatie over firmware-updates:

<https://www.dji.com/avata-360/downloads>

7.4 Vluchtrecorder

Vluchtgegevens, waaronder vluchttelemetrie, statusinformatie over de drone en andere parameters worden automatisch opgeslagen op de ingebouwde datarecorder van de drone. De gegevens zijn toegankelijk met behulp van DJI Assistant 2 (Consumer Drones Series).

7.5 Checklist voor na de vlucht

- Zorg ervoor dat u een visuele inspectie uitvoert zodat u kunt controleren of de drone, de afstandsbediening, de gimbalcamera, de Intelligent Flight-batterijen en de propellers in goede staat verkeren. Neem contact op met DJI-ondersteuning als er schade wordt opgemerkt.
- Zorg ervoor dat de cameralens en de sensoren van het zichtsysteem schoon zijn.
- Zorg ervoor dat u de drone correct opbergt voordat u deze transporteert.

7.6 Onderhoudsinstructies

Neem de volgende regels in acht om ernstig letsel bij kinderen en dieren te voorkomen:

1. Kleine onderdelen, zoals kabels en riemen, zijn gevaarlijk als ze worden ingeslikt. Houd alle onderdelen buiten het bereik van kinderen en dieren.
2. Bewaar de Intelligent Flight-batterij en afstandsbediening op een koele, droge plaats uit de buurt van direct zonlicht om ervoor te zorgen dat de ingebouwde LiPo-batterij

NIET oververhit raakt. Aanbevolen opslagtemperatuur: tussen 22 °C en 28 °C voor opslagperiodes van meer dan drie maanden. Nooit bewaren in omgevingen buiten het temperatuurbereik van -10 °C tot 45 °C.

3. Laat de camera NIET in contact komen met of, worden ondergedompeld in, water of andere vloeistoffen. Als de camera nat wordt, veeg deze dan droog met een zachte, absorberende doek. Het inschakelen van een drone die in het water is gevallen, kan permanente schade aan componenten van de drone veroorzaken. Gebruik GEEN stoffen die alcohol, benzeen, verdunningsmiddelen of andere ontvlambare stoffen bevatten om de camera schoon te maken of te onderhouden. Bewaar de camera NIET in een vochtige of stoffige omgeving.
4. Controleer elk drone-onderdeel na een crash of ernstige botsing. Neem bij problemen of vragen contact op met een erkende DJI-dealer.
5. Controleer de indicatielampjes voor het batterijniveau regelmatig om het huidige batterijniveau en de algemene levensduur van de batterij te controleren. De batterij is geclassificeerd voor 200 cycli. Het wordt afgeraden om de batterij na 200 cycli te blijven gebruiken.
6. Zorg ervoor dat u de drone vervoert met de armen ingeklapt wanneer deze is uitgeschakeld.
7. Zorg ervoor dat u de afstandsbediening met de antennes ingeklapt vervoert wanneer deze is uitgeschakeld.
8. De batterij schakelt tijdens langdurige opslag over naar de slaapmodus. Laad de batterij op om de slaapmodus af te sluiten.
9. Bewaar de drone, de afstandsbediening, de batterij en de oplader in een droge omgeving.

7.7 Procedures voor probleemoplossing

1. **Hoe kan ik het probleem met afwijking van de gimbal tijdens het vliegen oplossen?**
Kalibreer de IMU en het kompas in DJI Fly. Neem contact op met DJI Support als het probleem aanhoudt.
2. **Geen functie**
Controleer of de Intelligent Flight-batterij en de afstandsbediening worden geactiveerd door ze op te laden. Neem contact op met DJI Support als de problemen aanhouden.
3. **Problemen bij het inschakelen en opstarten**
Controleer of de batterij stroom heeft. Als dat het geval is, neem dan contact op met DJI Support als de drone niet normaal kan worden gestart.

4. Problemen met SW-updates

Volg de instructies in de gebruiksaanwijzing om de firmware bij te werken. Als het bijwerken van de firmware mislukt, start alle apparaten dan opnieuw op en probeer het opnieuw. Neem contact op met DJI Support als het probleem aanhoudt.

5. Procedures voor het herstellen van de fabrieksinstellingen of laatst bekende werkende configuratie

Gebruik de DJI Fly-app om de fabrieksinstellingen te herstellen.

6. Problemen met uitvallen en uitschakelen

Neem contact op met DJI Support.

7. Hoe onzorgvuldige behandeling of opslag in onveilige omstandigheden detecteren

Neem contact op met DJI Support.

7.8 Risico's en waarschuwingen

Wanneer de drone een risico detecteert na het inschakelen, verschijnt er een waarschuwing op DJI Fly. Let op de onderstaande lijst met situaties.

- Als de locatie niet geschikt is voor opstijgen.
- Als er tijdens de vlucht een obstakel wordt gedetecteerd.
- Als de locatie niet geschikt is om te landen.
- Als het kompas en de IMU interferentie ondervinden en gekalibreerd moeten worden.
- Volg de instructies op het scherm wanneer daarom wordt gevraagd.

7.9 Weggooien



Neem de lokale voorschriften met betrekking tot elektronische apparaten in acht als u de drone en de afstandsbediening wilt weggooien.

Weggooien van batterijen

Gooi de batterijen pas na volledige ontlading weg in speciale recyclingcontainers. Gooi de batterijen NIET weg in de gewone afvalcontainers. Neem de plaatselijke voorschriften inzake het weggooien en recyclen van batterijen strikt in acht.

Gooi een batterij onmiddellijk weg als deze na overladen niet kan worden ingeschakeld.

Als de aan-/uitknop is uitgeschakeld en de batterij niet volledig kan worden ontladen, neem dan voor verdere hulp contact op met een professioneel bureau voor het weggooien/recyclen van batterijen.

7.10 C1-certificering

De DJI Avata 360 voldoet aan de vereisten voor C1-certificering. Er zijn een aantal vereisten en beperkingen bij gebruik van DJI Avata 360 in EU-lidstaten, EVA-lidstaten (EVA, d.w.z. Noorwegen, IJsland, Liechtenstein, Zwitserland) en Georgië.

Model	DVN3NT/DVN3XT
UAS-klasse	C1
Maximale opstijgmassa (MTOM)	455 g
Geluidsvermogensniveau	81 dB
Maximale propellersnelheid	27150 RPM

MTOM-verklaring

De MTOM van DJI Avata 360 (model DVN3NT/DVN3XT) is 455 g om te voldoen aan de C1-vereisten.

U moet de onderstaande instructies volgen om te voldoen aan de MTOM-vereisten.

- Voeg GEEN lading toe aan de drone, behalve de artikelen vermeld in de sectie Lijst met artikelen, inclusief gekwalificeerde accessoires.
- Gebruik GEEN niet-gekwatificeerde vervangingsonderdelen, zoals Intelligent Flight-batterijen of propellers, enz.
- U mag GEEN andere technologie of functies aan de drone toevoegen.

Lijst met artikelen, inclusief gekwalificeerde accessoires

Artikel	Modelnummer	Afmetingen	Gewicht
Propellers	3340S	83,4 × 101,6 mm (diameter×schroef- draadspeed)	3,5 g (per stuk)
Intelligent Flight-batterij	BWXVN1-2700-14.3 2	119,2 × 49 × 23 mm	Circa 149,5 g
microSD-kaart*	N.v.t.	15×11×1,0 mm	Ca. 0,3 g

* Niet inbegrepen in de originele verpakking.

Lijst met reserve- en vervangingsonderdelen

- DJI Avata 360 Propellers
- DJI Avata 360 Intelligent Flight-batterij

Directe ID op afstand

- Transportmethode: Wifi-baken.
- Methode voor het uploaden van het UAS-operatorregistratienummer naar de drone:
Open DJI Fly, tik op *** > **Safety (veiligheid)** > **UAS Remote Identification (UAS-identificatie op afstand)** en upload vervolgens het UAS-operatorregistratienummer.

Waarschuwingen voor afstandsbediening en bril

De indicator van de afstandsbediening zal rood oplichten nadat de verbinding met de drone is losgekoppeld. DJI Fly en de bril zullen een waarschuwing melding geven nadat de verbinding met de drone is losgekoppeld. De afstandsbediening en de bril zullen een geluidssignaal afgeven en automatisch uitschakelen nadat ze zijn losgekoppeld van de drone en gedurende een langere tijd niet zijn gebruikt.



- Voorkom verstoring tussen de afstandsbediening en andere draadloze apparatuur. Zorg ervoor dat u de wifi op mobiele apparaten in de buurt uitschakelt. Laat de drone zo snel mogelijk landen als er sprake is van interferentie.
 - Als er een onverwachte handeling plaatsvindt, laat u de joysticks los of drukt u op de pauzeknop op de afstandsbediening, of drukt u op de vergrendelingspauzeknop op de bewegingscontroller.
-

GEO-bewustzijn

GEO-bewustzijn omvat de onderstaande functies.

UGZ-gegevensupdate (Unmanned Geographical Zone): U kunt de FlySafe-gegevens bijwerken door automatisch gebruik te maken van de functie voor gegevensupdates of door de gegevens handmatig in de drone op te slaan.

- Methode 1: Ga naar Settings (instellingen) in DJI Fly en tik op **About (over)** > **FlySafe Data (FlySafe-gegevens)** > **Check for Updates (controleren op updates)** om de FlySafe-gegevens automatisch bij te werken.
- Methode 2: Controleer regelmatig de website van uw nationale luchtvaartautoriteit en verkrijg de nieuwste UGZ-gegevens die u in uw drone kunt importeren. Ga naar

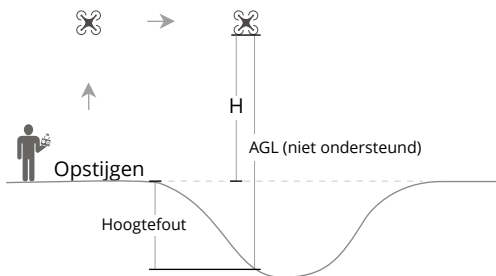
Settings (instellingen) in DJI Fly, tik op **About (over) > FlySafe Data (FlySafe-gegevens) > Import from Files (importeren uit bestanden)** en volg vervolgens de instructies op het scherm om de UGZ-gegevens handmatig op te slaan en te importeren.

- ☀ • Er verschijnt een melding in de DJI Fly-app wanneer het importeren succesvol is voltooid. Als het importeren mislukt vanwege een onjuist gegevensformaat, volgt u de aanwijzingen op het scherm en probeert u het opnieuw.
- ⚠ • Vóór het opstijgen moeten gebruikers de nieuwste GEO Zone-gegevens downloaden van de officiële luchtvaartregelgevingswebsite van het land of de regio waar de drone wordt gebruikt. Het is de verantwoordelijkheid van de gebruiker om ervoor te zorgen dat de GEO Zone-gegevens actueel zijn en dat deze op elke vlucht worden toegepast.

Tekening van de GEO-bewustzijnskaart: Nadat de meest recente UGZ-gegevens zijn bijgewerkt, wordt een vluchtk kaart met een verboden zone weergegeven in de DJI Fly-app. Naam, effectieve tijd, hoogtelimiet enz. kunnen worden bekeken door op het gebied te tikken.

AGL-verklaring (Above Ground Level)

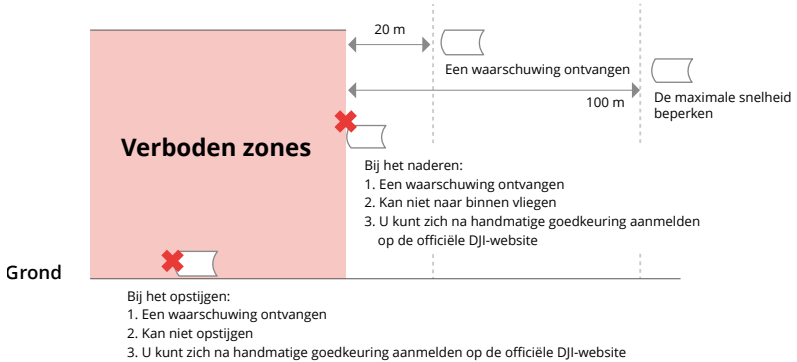
Het verticale deel van GEO-bewustzijn mag de AMSL-hoogte of de AGL-hoogte gebruiken. De keuze tussen deze twee referenties wordt voor elke UGZ afzonderlijk gespecificeerd. Noch de AMSL-hoogte noch de AGL-hoogte wordt ondersteund door DJI Avata 360. De hoogte H verschijnt in de cameraweergave van de DJI Fly-app. Dit is de hoogte vanaf het opstijgpunt van de drone tot de drone. De hoogte boven het opstijgpunt mag bij benadering worden gebruikt, maar kan meer of minder verschillen van de gegeven hoogte voor een specifieke UGZ. De piloot op afstand blijft verantwoordelijk voor het niet overschrijden van de verticale grenzen van de UGZ.



GEO-zones

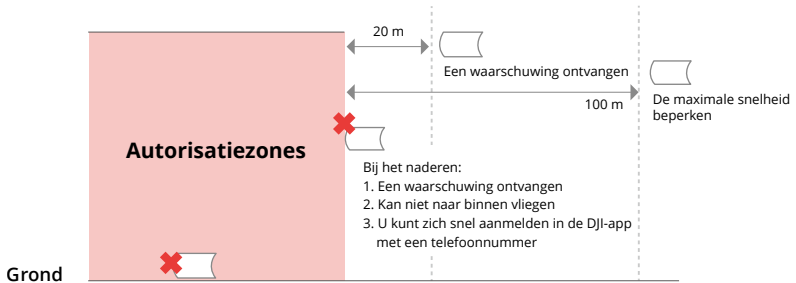
Verboden zones

Worden rood weergegeven in de DJI-app. U krijgt een waarschuwing en vliegen is verhinderd. De UA kan niet vliegen of opstijgen in deze zones. Verboden zones kunnen worden ontgrendeld, neem hiervoor contact op met flysafe@dji.com of ga naar Unlock A Zone (een zone ontgrendelen) op dji.com/flysafe.



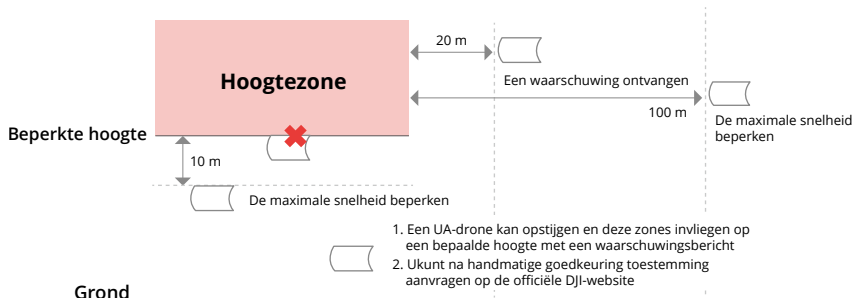
Autorisatiezones

Worden blauw weergegeven in de DJI-app. U krijgt een waarschuwing en vliegen is standaard verhinderd. De UA kan niet vliegen of opstijgen in deze zones, tenzij daarvoor toestemming is verleend. Autorisatiezones kunnen worden ontgrendeld door geautoriseerde gebruikers met een door DJI geverifieerd account.



Hoogtezones

Hoogtezones zijn zones met een beperkte hoogte en worden grijs weergegeven op de kaart. Bij het naderen ontvangt u een waarschuwing in de DJI-app.



Verbeterde waarschuwingszones

Er verschijnt een waarschuwingsbericht wanneer de drone de rand van de zone bereikt.



Waarschuwingszones

Een waarschuwingsbericht geeft u een melding wanneer de drone de rand van de zone bereikt.



- ⚠ • Wanneer de drone en de DJI Fly-app geen gps-signaal kunnen ontvangen, werkt de GEO-bewustzijnsfunctie niet. Interferentie van de drone-antenne of het

uitschakelen van de gps-autorisatie in DJI Fly zal ertoe leiden dat het gps-signaal niet kan worden ontvangen.

EASA-kennisgeving

Zorg ervoor dat u vóór gebruik het document met informatie over de drone in de verpakking leest.

Bezoek de onderstaande link voor meer informatie over de EASA-kennisgeving over traceerbaarheid.

<https://www.easa.europa.eu/en/document-library/general-publications/drones-information-notice>

Originele instructies

Deze handleiding wordt verstrekt door SZ DJI Technology, Inc. en de inhoud kan worden gewijzigd.

Adres: Lobby of T2, DJI Sky City, No. 53 Xianyuan Road, Xili Community, Xili Street, Nanshan District, Shenzhen, China, 518055.

7.11 Aftersalesinformatie

Bezoek <https://www.dji.com/support> voor meer informatie over het aftersaleservicebeleid, reparatieservices en ondersteuning.



Contactgegevens
DJI SUPPORT

Deze inhoud kan zonder kennisgeving worden gewijzigd.
Download de nieuwste versie vanaf



<https://www.dji.com/avata-360/downloads>

Als u vragen hebt over dit document, neem dan contact op met DJI door een e-mail te sturen naar **DocSupport@dji.com**.

DJI en AVATA zijn handelsmerken van DJI.
Copyright © 2026 DJI Alle rechten voorbehouden.